

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

**特許第3772107号  
(P3772107)**

(45) 発行日 平成18年5月10日(2006.5.10)

(24) 登録日 平成18年2月17日(2006.2.17)

(51) Int.Cl.

**A61B 1/00 (2006.01)**

F I

A61B 1/00 334B

A61B 1/00 334C

A61B 1/00 334D

請求項の数 1 (全 30 頁)

(21) 出願番号 特願2001-315750 (P2001-315750)  
 (22) 出願日 平成13年10月12日(2001.10.12)  
 (65) 公開番号 特開2003-116777 (P2003-116777A)  
 (43) 公開日 平成15年4月22日(2003.4.22)  
 審査請求日 平成16年10月12日(2004.10.12)

(73) 特許権者 000000376  
 オリンパス株式会社  
 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目4番2号  
 (74) 代理人 100076233  
 弁理士 伊藤 進  
 (72) 発明者 大田原 崇  
 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目4番2号 オ  
 リンパス光学工業株式会社内

審査官 右▲高▼ 幸幸

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 内視鏡システム

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】

体腔内に挿入される挿入部内に処置具挿通用チャンネルが配設され、前記処置具挿通用チャンネルの先端開口部から突出したガイドワイヤのみを係脱可能に係止する第1ガイドワイヤ固定手段を前記挿入部の先端部近傍に設け、かつ操作部に設けた前記処置具挿通用チャンネルの手元側開口部近傍に、ガイドワイヤを係脱可能に係止する第2ガイドワイヤ固定手段を設けた内視鏡と、

内部にガイドワイヤが挿通可能な挿通路を有し、前記挿通路と外部とを連通し前記挿通路の手元側端部から先端側の途中位置まで延設される切り欠きを有する処置具と、  
 からなることを特徴とする内視鏡システム。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、消化管系及び膵胆管系疾患の診断治療に用いる内視鏡システムに関する

【0002】

【従来の技術】

近年、消化管系及び膵胆管系にある疾患部分を内視鏡的処置を用いることが増えている。この内視鏡を用いた膵胆管系の処置には、内視鏡により胆管や膵管を造影する診断処置の他に、総胆管等に存在する胆石をバルーンや把持処置具により回収する治療的処置等がある。

## 【 0 0 0 3 】

また、膵管、胆管、及び肝管等の内視鏡処置に際しては、通常、内視鏡挿入部の先端部を十二指腸乳頭付近まで挿入し、そこからX線透視下でガイドワイヤをガイドにしてカテーテル等の処置具を膵管、胆管、及び肝管に選択的に挿入することが行われている。

## 【 0 0 0 4 】

このような膵管、胆管、及び肝管の内視鏡処理において、前記ガイドワイヤは400cm程度と長いため、内視鏡診断治療を行う狭い室内では、前記ガイドワイヤが床等の不潔領域に接しないように取り扱うことは煩わしい作業になっている。

## 【 0 0 0 5 】

また、前記処置具は、ガイドワイヤの全長分移動させなければ交換作業を行うことが出来ないのも、処置具の交換自体に要する時間も長くなる難点があった。さらに、処置具を交換する作業を行う際には、前述した長いガイドワイヤを不潔領域に接しないように作業するためには、術者と介助者のそれぞれ一人での交換作業は困難であり、長いガイドワイヤとそれに合った処置具を取り扱うには、内視鏡診断治療室内に術者以外に少なくとも二人の介助者が必要となる。

10

## 【 0 0 0 6 】

このため、内視鏡診断治療には、人的コストが高騰し、病院や患者への金銭的負担が大きくなるという問題も発生している。

## 【 0 0 0 7 】

このような内視鏡診断治療時の問題に対して、前記処置具の交換を容易にするカテーテルが米国特許第5,921,971号公報に開示されている。

20

## 【 0 0 0 8 】

この米国特許第5,921,971号公報には、カテーテルシャフトにおけるガイドワイヤルーメンの先端部と基端部との間に、長手方向の開口部を延在させることにより、迅速交換が可能な胆管用カテーテルが開示されている。

## 【 0 0 0 9 】

このカテーテルはガイドワイヤルーメンの手元側に第1開口を有し、基端側に第1開口と連通した第2開口を有したものであり、スリットから延出したガイドワイヤを押さえることで、ガイドワイヤを固定した状態で、そのガイドワイヤをガイドとする処置具の挿脱を可能にしたものである。

30

## 【 0 0 1 0 】

また、主に膵胆系の症例において、処置具挿通チャンネルから子スコープや、超音波プローブ等を挿通して観察、処置を行うことが増えてきている。この場合に、処置具挿通チャンネルを挿通させた子スコープや超音波プローブ等を内視鏡挿入部先端に設けた鉗子起上台によって、所望の疾患位置に向けて起上させることが行われている。

## 【 0 0 1 1 】

さらに、この鉗子起上台を有する内視鏡は、処置具起上台の起上角を通常よりも増すことで処置具起上台を起上させたときに、ガイドワイヤを内視鏡先端で処置具起上台に設けたスリットにてガイドワイヤを固定する手法と、処置具起上台の誘導面頂上部にガイド固定用スリットを設けた構造とがある。

40

## 【 0 0 1 2 】

## 【 発明が解決しようとする課題 】

前記米国特許第5,921,971号公報に開示されているような構成のカテーテルでは、ガイドワイヤ固定位置を処置具が通過する際には、術者と介助者の連携作業が必要となる。つまり、内視鏡に対して処置具を移動すると、ガイドワイヤも同時に移動してしまうので、例えばガイドワイヤの先端が十二指腸乳頭に挿入された状態で処置具を交換する作業時には、内視鏡の処置具挿通用チャンネルに対して処置具を引き抜きながら、同じ移動量だけガイドワイヤを挿入する、あるいは同様に処置具挿通用チャンネルに処置具を挿入しながら、同じ移動量だけガイドワイヤを引き抜くという二つの動作を同時に行う必要があるため、その操作が非常に複雑かつ煩雑となる。また、術者と介助者が接近して作業する

50

必要があるために、相手が作業の邪魔となり、術者と介助者共に作業性が非常に悪化する問題がある。

【 0 0 1 3 】

また、鉗子起上台を有する内視鏡は、不慣れな術者等が耐性の弱い子スコープ等を目的の部位に導くために処置具起上台を起上する際に、誤って急激に起上を操作すると、子スコープ等を損傷・破壊してしまう恐れがあった。

【 0 0 1 4 】

さらにまた、ガイドワイヤ固定スコープにおいても、誤ってガイドワイヤ固定用起上角まで通常処置具を起上させてしまうことでこのガイドワイヤをガイドとして挿入される処置具が損傷してしまう恐れがあった。

10

【 0 0 1 5 】

さらに、本件出願人が先に出願した特願 2 0 0 0 - 1 0 4 3 9 0 の出願に記載したように、鉗子や子スコープ等の処置具起上台の誘導面頂上部に、ガイドワイヤ固定用スリットを設けた場合に、ガイドワイヤは、硬質とはいえ長く細いため、処置具チャンネルより突出したガイドワイヤは必ず真っ直ぐに出る訳ではない。このため、処置具起上台の誘導面上で毎回バラバラな方向を向いているのが一般的である。

【 0 0 1 6 】

そのため、処置具起上台を起上させ、ガイドワイヤが誘導面に沿って中心軸に誘導する際に、ガイドワイヤ固定用スリットの中心軸が誘導面の中心軸上にない、すなわちガイドワイヤ固定用スリットが誘導面頂上部とずれた位置にあることで、ガイドワイヤがうまく前記スリットに入らない恐れがあった。

20

【 0 0 1 7 】

本発明は、上記課題に鑑み、ガイドワイヤを介して処置具を交換際に、術者と複数の介助者による連携作業を完全になくし内視鏡による処理操作を少ない人数で容易に処置具の交換を可能とした内視鏡システムを提供することを目的としている。

【 0 0 1 8 】

【課題を解決するための手段】

本発明の内視鏡システムは、体腔内に挿入される挿入部内に処置具挿通用チャンネルが配設され、前記処置具挿通用チャンネルの先端開口部から突出したガイドワイヤのみを係脱可能に係止する第 1 ガイドワイヤ固定手段を前記挿入部の先端部近傍に設け、かつ操作部に設けた前記処置具挿通用チャンネルの手元側開口部近傍に、ガイドワイヤを係脱可能に係止する第 2 ガイドワイヤ固定手段を設けた内視鏡と、内部にガイドワイヤが挿通可能な挿通路を有し、前記挿通路と外部とを連通し前記挿通路の手元側端部から先端側の途中位置まで延設される切り欠きを有する処置具と、からなることを特徴としている。

30

【 0 0 1 9 】

本発明の内視鏡システムにより、ガイドワイヤを介して処置具を交換する際に、術者と介助者が接近した連携作業をなくし、かつ、処置具の交換が少人数で実行可能となった。

【 0 0 2 0 】

【発明の実施の形態】

40

以下、図 1 乃至図 1 4 を参照して本発明の第 1 の実施形態について詳細に説明する。図 1 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの全体概略構成を説明する斜視図で、図 2 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の構成を示す断面図で、図 3 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の構成を示す平面図で、図 4 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の構成を示す断面図で、図 5 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部に設けられた起上台の動作とガイドワイヤ誘導面の形状を説明する説明図で、図 6 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡の操作部に設けられている鉗子口部を説明する斜視図で、図 7 は本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の鉗子口部の動作を説明する説明図で、図 8 は本発明の第 1 の実施形態に係る内

50

視鏡システムの内視鏡操作部の鉗子口部に設けられた第２ガイドワイヤ係止部材の外観構成を説明する説明図で、図９は本発明の第１の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の鉗子口部に設けられた第２のガイドワイヤ係止部材の他の実施形態を説明する説明図で、図１０は本発明の第１の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡からガイドカテテルをガイドワイヤから引き抜く状態を説明する説明図で、図１１は本発明の第１の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡と組み合わせるガイドワイヤ固定用処置具を説明する説明図で、図１２は本発明の第１の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の第１の他の実施形態を説明する説明図で、図１３は本発明の第１の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の第２の他の実施形態を説明する説明図で、図１４は本発明の第１の実施形態に係る内視鏡システムの第３の他の実施形態を説明する説明図である。

10

#### 【００２１】

最初に、図１を用いて本発明に係る内視鏡システムの全体構成を説明する。内視鏡１は、体腔内に挿入される細長い挿入部１２、操作部１３及びユニバーサルコード１４から構成されている。前記挿入部１２は、可撓管部１５、湾曲部１６および先端部１７の各構成部分よりなり、挿入部１２と操作部１３を連結する位置には挿入部１２を保護する為の挿入部保護部材３３が設けられている。

#### 【００２２】

前記操作部１３には、ユニバーサルコード１４の一端が接続され、ユニバーサルコード１４の他端には、コネクタ１８が設けられている。コネクタ１８にはライトガイド管や電気接点部が設けられており、外部装置である光源装置２及び画像処理装置３に接続される。

20

#### 【００２３】

この外部装置は、光源装置２、画像処理装置３、モニタ４、入力用キーボード５、吸引ポンプ装置６、送水瓶７等の機器がキャリア８付きの棚９に設置されている。

#### 【００２４】

次に、前記内視鏡１の先端部１７の構成について、図２と図１２（ａ）を併用して説明する。最初に図１２（ａ）に示すように、前記先端部１７の外周面には、一外周面側を切り欠かれた凹陷状の切欠部１９が形成され、この切欠部１９の一側部側にチャンネル開口部２６が設けられている。このチャンネル開口部２６の横には、観察光学系の対物レンズ３４と、照明光学系の照明レンズ３６とが並べて配設されている。

30

#### 【００２５】

また、前記先端部１７の切欠部１９の後端壁面２０には、送気送水用のノズル５３が突設されている。このノズル５３からは、前記対物レンズ３４の外表面に水や空気等の流体を吹き付けて、レンズ面の清掃を行うように構成されている。

#### 【００２６】

さらに、前記チャンネル開口部２６からは、後述するガイドカテテル５５と、このガイドカテテル５５内を挿通したガイドワイヤ５６が突出されており、このガイドカテテル５５を起き上げるための処置具起上台２７が設けられている。

#### 【００２７】

次に、前記先端部１７の内部構成について、図２を用いて詳細に説明する。先端部１７は、先端部本体としての先端硬質部２１と、この先端硬質部２１の周囲を覆うように樹脂等の非導電性部材により形成された先端カバー２２とが設けられている。先端カバー２２は、先端硬質部２１に接着等にて固定されている。前記先端硬質部２１には、処置具挿通用案内路としての処置具挿通用チャンネル２３と連続して形成され、処置具等の導入を先端側へ案内する導入案内路２４が形成されている。この導入案内路２４の先端側には、先端硬質部２１と先端カバー２２とで形成される空間部である収容室２５が設けられている。この収容室２５の開口部によって処置具挿通用チャンネル２３の先端開口部を構成するチャンネル開口部２６が形成されている。

40

#### 【００２８】

また、収容室２５内には、上記処置具挿通用チャンネル２３を通じて導入される鉗子やカ

50

テール等の処置具（図示せず）を所望の位置へ起上させる為の処置具起上台 27 が収納されている。この処置具起上台 27 は、一端が先端硬質部 21 に設けられた起上台回動支点 28 により枢着されており、この起上台回動支点 28 は、導入案内路 24 の先端開口部分の下側部位に位置しており、収容室 25 内において処置具起上台 27 の他端側部分が回動するように処置具起上台 27 が起伏動作自在に取り付けている。この処置具起上台 27 には、前記導入案内路 24 より連続するように形成した断面略 V 字状の溝によって、処置具を誘導するための誘導面 29 が形成されている。

#### 【0029】

この処置具起上台 27 は、起上ワイヤ 30 が連結され、挿入部 12 内に挿通されるガイドパイプ 31、ガイドチューブ 32 を通じて操作部 13 に導かれ、後述する起上台作動機構 41 に接続されている。この起上ワイヤ 30 の牽引操作に伴い処置具起上台 27 が起上台回動支点 28 を中心に図中 2 点鎖線で示す処置具起上台 27' の位置に引き上げられ起伏動作される構成となっている。

#### 【0030】

この処置具起上台 27 によるガイドワイヤ 56 の固定動作について、図 5 (a) を用いて説明する。前記起上ワイヤ 30 の牽引操作により、前記処置具起上台 27 は、起上台回動支点 28 を中心に図中時計方向に回動する。この処置具起上台 27 の時計方向の回動により、前記処置具起上台 27 の誘導面 29 に挿通されているガイドワイヤ 56 は図中矢印 P 方向に起上されて、前記先端硬質部 21 に押し付けられる。この先端硬質部 21 に押し付けられた前記ガイドワイヤ 56 は、硬質部材で生成されているために直線性を保とうとして、図中矢印 Fr 方向の反力が作用する。このガイドワイヤ 56 の反力により、前記処置具起上台 27 の誘導面 29 に設けられている図 5 (b) に示すように断面略 V 字状の溝のガイドワイヤ係止溝 58 に押圧されて、強く固定係止される。つまり、この処置具起上台 27 と先端硬質部 21 で硬質なガイドワイヤ 56 を挟持する第 1 ガイドワイヤ固定手段が形成される。

#### 【0031】

前記処置具起上台 27 の誘導面 29 の断面略 V 字状の溝は、図 5 (b) に示すように、処置具起上台 27 の誘導面 29 に略 V 字状溝を設け、この V 字状溝の底部に、第 1 ガイドワイヤ固定手段としてガイドワイヤ 56 を係脱可能に係止するスリット状のガイドワイヤ係止溝 58 が設けられている。ガイドワイヤ係止溝 58 は、対向する二つの壁面を持ち、ガイドワイヤ 56 の外周のみが当接するような幅を有している。さらに、ガイドワイヤ係止溝 58 の開口部スリット幅（溝幅）T1 と、ガイドワイヤ 56 のワイヤ径 D1 と、処置具やガイドカテテル 55 等の処置具の外径 D2 との関係は、 $D1 - T1 < D2$  に設定されている。

#### 【0032】

なお、このガイドワイヤ係止溝 58 は、底部に向かうに従ってテーパ状に幅が狭くなる断面が略 V 字型の溝が好ましく、その略 V 字状の開き角は、 $10 \sim 60^\circ$  において固定が可能であり、適用のガイドワイヤ 56 の外径に合わせて選択する。なお、図 5 (c) に示すようにガイドワイヤ係止溝 58 の開き角を上記範囲内で鋭角に設定することで、異なる外径のガイドワイヤ 56、56'、56'' でもガイドワイヤ係止溝 58 との接点位置が変わることにより 1 つのガイドワイヤ係止溝 58 で複数の種類のガイドワイヤ 56 の固定が対応可能となる。

#### 【0033】

前記内視鏡 1 の操作部 13（図 1 参照）には、前記挿入部 12 の湾曲部 16 を上下左右方向に湾曲させるための湾曲操作部 35、前記先端部 17 の対物レンズ 34 の外表面に水や空気等の流体を噴き付けてレンズ面の清掃を行う前記ノズル 53 に選択的に気体と液体を噴出させるための送気送水ボタン 37、前記先端部 17 に連通した前記処置具挿通用チャンネル 23 を通じて選択的に体腔内の粘液等を回収するための吸引操作ボタン 38、前記処置具挿通用チャンネル 23 に通じる鉗子口部 39 とその鉗子口部 39 の鉗子栓 40、及び起上操作ノブ 48 が配設されている。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 3 4 】

次に、前記操作部 1 3 の起上操作ノブ 4 8 に関連する内部構成について、図 3 と図 4 を用いて説明する。前記操作部 1 3 の内部には、前記先端部 1 7 に設けられている処置具起上台 2 7 を操作するための起上ワイヤ 3 0 を操作するための起上台作動機構 4 1 が内蔵されている。

## 【 0 0 3 5 】

この起上台作動機構 4 1 は、前記起上ワイヤ 3 0 の基端部と半田等で一体的に固着された金属等の硬質の棒状材質よりなるワイヤ固定部材 4 2 と、このワイヤ固定部材 4 2 の基端部分には、金属等の硬質のブロック体よりなるリンク部材 4 4 が固定されている。このリンク部材 4 4 には、ワイヤ固定部材 4 2 の挿入孔 5 2 が形成され、このリンク部材 4 4 の挿入孔 5 2 内に前記ワイヤ固定部材 4 2 の基端部分が嵌挿されている。前記ワイヤ固定部材 4 2 の基端部分には、係止溝 4 3 が形成された範囲が全てリンク部材 4 4 の挿入孔 5 2 内に嵌挿されるようになっている。

10

## 【 0 0 3 6 】

また、前記リンク部材 4 4 には、ワイヤ固定部材 4 2 の固定ネジ 4 6 が螺挿される雌ネジ部 4 5 が設けられ、このリンク部材 4 4 の雌ネジ部 4 5 に螺合された固定ネジ 4 6 の先端部は、ワイヤ固定部材 4 2 の係止溝 4 3 に挿入された状態で係止されている。これにより、ワイヤ固定部材 4 2 はリンク部材 4 4 に固定された状態で連結されている。

## 【 0 0 3 7 】

さらに、前記操作部 1 3 の内部には、その操作部 1 3 の基盤となるガイド部材 4 7 が配設されており、前記リンク部材 4 4 は、このガイド部材 4 7 の長手方向に進退自在に配置されている。また、リンク部材 4 4 には、アーム 4 9 の一端部が棒状の軸部材であるリンク軸 5 0 により回転自在に連結されている。このリンク軸 5 0 におけるガイド部材 4 7 側の端部と反対側の端部には、C 型または E 型止め輪等よりなる係止部材 5 1 で係合されている。さらに、アーム 4 9 の他端部は、前記湾曲操作部 3 5 に隣接して設けられた前記起上操作ノブ 4 8 に連結されている。この起上操作ノブ 4 8 の操作によってアーム 4 9、リンク部材 4 4、ワイヤ固定部材 4 2 を順次介して起上ワイヤ 3 0 が牽引操作され、前記処置具起上台 2 7 が起上台回動支点 2 8 を中心に起伏動作されるようになっている。

20

## 【 0 0 3 8 】

これにより、処置具挿通用チャンネル 2 3 に挿通されてチャンネル開口部 2 6 から外部側に導出されるガイドカテーテル 5 5 及びガイドワイヤ 5 6 が処置具起上台 2 7 で起上されるように構成されている。

30

## 【 0 0 3 9 】

前記操作部 1 3 の鉗子口部 3 9 の側方には、ガイドワイヤ 5 6 を固定する第 2 ガイドワイヤ固定手段である第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 (図 1 には図示していない)を設けている。

## 【 0 0 4 0 】

この第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 の構成について、図 6 と図 7 を用いて説明する。前記第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 は、本体部 6 1 とガイドワイヤ把持部 6 2 からなり、本体部 6 1 の下端部は回転軸 6 3 を有しており、前記内視鏡 1 の鉗子口部 3 9 に回転自在に固定されている。

40

## 【 0 0 4 1 】

この第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 は、通常症例時である前記ガイドワイヤ 5 6 を前記鉗子口部 3 9 から挿入部 1 2 の処置具挿通用チャンネル 2 3 に挿通しない時には、前記第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 は、前記挿入部 1 2 と平行な向き図中点線で示す第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 ' の A 位置に、前記ガイドワイヤ 5 6 を前記鉗子口部 3 9 から前記挿入部 1 2 の処置具挿通用チャンネル 2 3 に挿通して、そのガイドワイヤ 5 6 を固定する際に、鉗子口部 3 9 からの処置具挿通用チャンネル 2 3 への延出方向と略平行な図中 B の位置に選択的に一時係止可能なようになっている。この一時係止可能とするために、本体部 6 1 に係合突起 6 5 を設け、前記鉗子口部 3 9 には、ガイドワイヤ 5 6 の固定時に第 2 ガイドワイ

50

ヤ固定手段 60 の本体部 61 を係止する位置 ( 図 7 の B 位置 ) に係合溝 64 a、通常症例時に挿入部保護部材 33 に第 2 ガイドワイヤ固定手段 60 の本体部 61 を係止する位置 ( 図 7 の A 位置 ) に係合溝 64 b が設けられている。

【 0042 】

なお、前記係合突起 65 を内視鏡 1 側に、係合溝 64 を第 2 ガイドワイヤ固定部 60 側に設けても良い。

【 0043 】

次に、図 8 を用いて前記第 2 ガイドワイヤ固定部 60 の把持部材 62 の構成と、この第 2 ガイドワイヤ固定部 60 の把持部材 62 によるガイドワイヤ 56 の固定係止について説明する。

10

【 0044 】

前記第 2 ガイドワイヤ固定部 60 は、図 8 ( a ) に示すように、本体部 61 の回転軸 63 と対向する位置に L 字状の第 1 爪部 66 が鉗子口部 39 側に突出形成され、この第 1 爪部 66 の上方で前記本体部 61 と同面上に略クの字状の第 2 爪部 67 が形成されている。

【 0045 】

ガイドワイヤ 56 は、図 8 ( b ) に示すように、前記本体部 61 と第 1 爪部 66 との間挿通させ、さらに、前記第 2 爪部 67 のク字状の内側を挿通させることで、固定係止させる。前記ガイドワイヤ 56 は、硬質部材で形成されているために、直線性を保とうとするため、前記本体部 61 と第 2 爪部 67 との間と、前記第 2 爪部 67 に押し付けられ、本体部 61、第 1 爪部 66、第 2 爪部 67、及びガイドワイヤ 56 との間に摩擦力が発生して

20

【 0046 】

なお、前記第 2 ガイドワイヤ固定部 60 の把持部材 62 は、第 1 爪部 66 と第 2 爪部 67 とからなる形状構成を説明したが、図 9 ( a ) に示すように、第 2 ガイドワイヤ固定部 60 の本体 61 に鉗状のクリップ部材 68 や、図 9 ( b ) に示すように、スリット 69 等を設けて、前記ガイドワイヤ 56 を一時的に固定できる形状構成とすることも可能である。

【 0047 】

また、前記第 2 ガイドワイヤ固定部 60 は、内視鏡 1 の鉗子口部 39 とは着脱可能な別体構造でも良い。

【 0048 】

30

次に、前記内視鏡 1 の鉗子口部 39 から前記ガイドワイヤ 56 を前記挿入部 12 の処置具挿通用チャンネル 23 に挿通させる際に用いるガイドワイヤ固定用処置具 70 について、図 10 と図 11 を用いて説明する。

【 0049 】

図 10 は、内視鏡 1 の鉗子口部 39 から先端が挿入部 12 の先端部 17 から突出したガイドワイヤ固定用処置具 70 を用いて前記ガイドワイヤ 56 を挿入させ、前記挿入部 12 の先端部 17 から前記ガイドワイヤ 56 が外部に突出させた後、ガイドワイヤ 56 をガイドワイヤ固定用処置具 70 から引き出しガイドワイヤ固定用処置具 70 を前記鉗子口部 39 から抜いた状態を示している。

【 0050 】

40

次に、図 11 を用いて、前記ガイドワイヤ固定用処置具 70 の形状構成をガイドカテーテル 71 の例を用いて説明する。

【 0051 】

このガイドカテーテル 71 は、主に E R C P ( 内視鏡的逆行性膵胆管造影法 ) 等で、経口的に挿入された内視鏡で乳頭に挿入する際に使用するものである。なお、図 11 ( a ) は、ガイドカテーテル 71 の斜視図で、図 11 ( b ) は、図 11 ( a ) の図中切断線 P - P の断面図である。

【 0052 】

このガイドカテーテル 71 は、チューブシース 72 の内面には、全長に亘って、ガイドワイヤルーメン 73 と造影用ルーメン 74 が形成されている。このチューブシース 72 の基

50

端側は、略 Y の字状に分割されており、一方には前記ガイドワイヤルーメン 7 3 と挿通されたガイドワイヤ用開口部 7 5 が設けられ、他方には前記造影用ルーメン 7 4 と挿通された造影用開口部 7 6 が設けられている。

【 0 0 5 3 】

前記ガイドワイヤルーメン 7 3 の円周の一部には、スリット 7 7 が設けられて、前記チューブシース 7 2 の軸方向に開口している。このスリット 7 7 の先端側のスリット端 7 8 は、前記チューブシース 7 2 の先端から約 2 0 c m の位置まで設けられ、このスリット 7 7 の後端側は、前記ガイドワイヤ用開口部 7 5 まで延在している。

【 0 0 5 4 】

なお、前記スリット 7 7 の先端側スリット端は、第 1 ガイドワイヤ固定手段によるガイドワイヤ固定時に、ガイドワイヤ越しに挿通した処置具先端が当接した位置として、そこから後端側のガイドワイヤ開口部 7 5 までをスリット 7 7 としても良い。

【 0 0 5 5 】

また、前記スリット 7 7 の幅寸法は、ガイドワイヤ 5 6 の外径よりも狭く、ガイドワイヤ 5 6 をスリット 7 7 を介して、ガイドワイヤルーメン 7 3 からチューブシース 7 2 の外部へと引き出し可能な幅に設定されている。

【 0 0 5 6 】

さらに、ガイドワイヤルーメン 7 3 は、乳頭への挿通性を良くするために、スリット 7 7 の先端側の端部であるスリット端 7 8 よりも先端側において造影用ルーメン 7 4 と共通の 1 本のルーメンにして細径化しても良い。

【 0 0 5 7 】

なお、前記ガイドワイヤ固定用処置具 7 0 として、ガイドカテーテル 7 1 を用いて説明したが、スリット 7 7 の入ったガイドワイヤルーメン 7 3 を有する高周波ナイフ、バルーンダイレーター、ステント挿入の為のプッシャーチューブ等の処置具に適用できることは明らかである。

【 0 0 5 8 】

また、前記第 1 ガイドワイヤ固定手段として、処置具起上台 2 7 の誘導面 2 9 にガイドワイヤ係止溝 5 8 と前記先端硬質部 2 1 との間でガイドワイヤ 5 6 を挟持固定する例（図 2 及び図 5 参照）を用いて説明したが、本発明の内視鏡システムに用いる第 1 のガイドワイヤ固定手段としては、図 1 2（a）に示すように、前記挿入部 1 2 に内设されたチャンネルを介して、前記先端部 1 7 の切欠部 1 9 の後端壁面から外部に露出させたスネア 8 1 を配置し、そのスネア 8 1 にガイドワイヤ 5 6 を内挿させ、図 1 2（b）に示すように、前記スネア 8 1 に接続されたワイヤーを操作部 1 3 から引っ張ることにより、前記ガイドカテーテル 5 5 をスネア 8 1 で係脱係止させるようにすることも可能である。

【 0 0 5 9 】

また、前記スネア 8 1 に代えて、図 1 3（a）に示すように、前記挿入部 1 2 に内设されたチャンネルを介して、前記先端部 1 7 の切欠部 1 9 の後端壁面 2 0 から外部に露出させたフック 8 2 を配置し、そのフック 8 2 にガイドワイヤ 5 6 を引っかけて、図 1 3（b）に示すように、前記フック 8 2 に接続されたワイヤーを操作部 1 3 から引っ張ることにより、前記ガイドカテーテル 5 5 をフック 8 2 で係脱係止させるようにすることも可能である。

【 0 0 6 0 】

さらに、図 1 4（a）に示すように、前記先端部 1 7 の処置具起上部 2 7 の後方の導入案内路 2 4 内に回転軸を備え、その回転軸を中心に回転して、前記先端硬質部 2 1 との間に前記ガイドワイヤ 5 6 を挟み込む係止片 8 3 を設けることも可能である。なお、この係止片 8 3 の回転軸を中心とする回転は、前記挿入部 1 2 に設けられたガイドパイプ 3 1 に挿通され、先端が前記係止片 8 3 に接続されたワイヤーを操作することで、前記ガイドワイヤ 5 6 を図 1 4（b）に示すように、前記係止片 8 3 と先端硬質部 2 1 との間に挟持させるようにすることもできる。

【 0 0 6 1 】

10

20

30

40

50



以上説明した構成の内視鏡システムの操作は、内視鏡１の操作部１３の鉗子口部３９から処置具挿通用チャンネル２３にガイドカテーテル７１を挿入する際に、第２ガイドワイヤ固定部６０は、図７の点線６０'で示す図中Ａの位置に配置されるように挿入部保護部材３３に設けた係合溝６４ｂと本体部６１の係合突起６５とを係合係止させる。

【００６２】

この第２ガイドワイヤ固定部６０を図中Ａの位置の状態で、前記ガイドカテーテル７１を、内視鏡１の操作部１３に設けられた鉗子口部３９から挿入部１２の処置具用チャンネル２３へと挿入し、前記挿入部１２の先端部１７のチャンネル開口部２６から外部側に突出させて、経乳頭的に膵／胆管（図示せず）内に挿入する。このガイドカテーテル７１が所定の位置まで挿入されると、第２ガイドワイヤ固定部６０を回動させて、図７の図中Ｂの位置に固定する。

10

【００６３】

次に、前記ガイドカテーテル７１のガイドワイヤ用開口部７５からガイドワイヤ５６を挿入して、そのガイドワイヤ５６がガイドワイヤルーメン７３を挿通して、そのガイドワイヤ５６の先端部が、膵／胆管内部まで挿入されたことを、内視鏡１の観察像（内視鏡像）及びＸ線透視下にて確認する。

【００６４】

前記ガイドワイヤ５６の先端部が、膵／胆管内部まで挿入されたことが確認されると、介助者は、前記ガイドカテーテル７１のガイドワイヤ用開口部７５より延出したガイドワイヤ５６と、ガイドワイヤ用開口部７５を把持し、スリット７７からガイドワイヤ５６を外すように、チューブシース７２の径方向に引っ張り、ガイドワイヤ５６をガイドワイヤルーメン７３から外に引き出す。

20

【００６５】

このガイドワイヤルーメン７３から引き出されたガイドワイヤ５６が前記第２のガイドワイヤ固定部６０の把持部材６２の位置まで引き出したところで、ガイドワイヤ５６を把持部材６２に固定係止させる。この第２のガイドワイヤ固定手段６０の把持部材６２にガイドワイヤ５６が固定されたことを確認後、ガイドカテーテル７１を前記挿入部１２処置具挿通用チャンネル２３から抜去する。

【００６６】

このガイドカテーテル７１の抜去により、ガイドワイヤルーメン７３のスリット端７８が第２ガイドワイヤ固定部６０のところまで抜き出されると、前記起上操作ノブ４８を操作して前記起上ワイヤ３０が牽引し、前記処置具起上台２７を起上台回動支点２８を中心に回動されて図５（ａ）に示すように起上されると共に、その処置具起上台２７の起上時に、処置具起上台２７の誘導面２９に設けられた略Ｖ字状の溝に沿ってガイドワイヤ５６がガイドワイヤ係止溝５８内に導かれ、図５（ｂ）に示すように、このガイドワイヤ係止溝５８内にガイドワイヤ５６が係合される。この処置具起上台２７の起上により、ガイドワイヤ５６が図５（ａ）の図中矢印Ｐで示す方向に先端硬質部２１の導入案内路の上面５９側に押し付けられる。この時、硬質のガイドワイヤ５６からは、直線を保とうとして、図５（ａ）の図中矢印Ｆｒで示す反力が作用し、前記ガイドワイヤ５６がガイドワイヤ係止溝５８内に押圧されて強く係止されて、ガイドワイヤ５６が機械的に固定される。

30

40

【００６７】

この挿入部１３の先端部１７に設けられた処置具起上台２７と先端硬質部２１による第１のガイドワイヤ固定手段によるガイドワイヤ５６の固定が確認されると、この状態で術者あるいは介助者の手で前記第２ガイドワイヤ固定部６０の把持部材６２によるガイドワイヤ５６の固定係止を解除し、ガイドカテーテル７１をガイドワイヤ５６から完全に引き抜く。この時の第１のガイドワイヤ固定手段によるガイドワイヤ５６の単体の固定力量は、３Ｎ～９．８Ｎ（約３００ｇｆ～１０００ｇｆ）が望ましい。

【００６８】

つまり、前記内視鏡１の操作部１３の鉗子口部３９から前記ガイドカテーテル７１を挿入部１２の処置具挿通用チャンネル２３を介して、先端部１７のチャンネル開口部２６へと

50

挿通させた後、そのガイドカテーテル 7 1 のガイドワイヤ用開口部 7 5 からガイドワイヤルーメン 7 3 を介して、ガイドワイヤ 5 6 を挿通させて、ガイドワイヤを目的部位まで突出したところで、ガイドワイヤルーメン 7 3 のみを第 1 ガイドワイヤ固定手段位置まで拔出し、そのガイドワイヤ 5 6 の先端側を前記先端部 1 7 に設けられた第 1 のガイドワイヤ固定手段で固定係止した後、前記ガイドカテーテル 1 を抜去する。このガイドカテーテル 7 1 の抜去の際に、ガイドワイヤ 5 6 は、ガイドカテーテル 7 1 のガイドワイヤルーメン 7 3 からスリット 7 7 を介してガイドカテーテル 7 1 のチューブシース 7 2 の径方向に引き出し、前記ガイドカテーテル 7 1 の先端が前記操作部 1 3 の鉗子口部 3 9 から外部に抜去されると、前記ガイドワイヤ 5 6 を前記第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 の把持部材 6 2 に固定係止させ、かつ、前記ガイドカテーテル 7 1 を前記ガイドワイヤ 5 6 の基端から完全抜き去る。

10

#### 【 0 0 6 9 】

このようにして、前記内視鏡 1 の操作部 1 3 の鉗子口部 3 9 から挿入部 1 2 の先端部 1 7 に架けて挿通配置されたガイドワイヤ 5 6 を用いて、新たな処置具のガイドワイヤ固定用処置具 7 0 をガイドワイヤ 5 6 の基端部側から挿入し、ガイドワイヤ 5 6 をガイド部材として、新たな処置具のガイドワイヤ固定用処置具 7 0 を処置具挿通用チャンネル 2 3 に挿通させる。そして、新たな処置具のガイドワイヤ固定用処置具 7 0 の先端が第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 を通過したところで、前記ガイドワイヤ 5 6 を新たな処置具のガイドワイヤ固定用処置具 7 0 のスリット 7 7 より引き出し、前記第 2 ガイドワイヤ固定部 6 0 の把持部材 6 2 で一時固定係止させた後、前記起上操作ノブ 4 8 を操作して、前記先端部 1 7 の処置具起上台 2 7 の起上を解除して、前記新たな処置具のガイドワイヤ固定用処置具 7 0 を目的の部位まで挿入する。

20

#### 【 0 0 7 0 】

このようにして、必要に応じて、ガイドワイヤ固定用処置具 7 0 の挿入操作を同様に繰り返すことで、内視鏡 1 の挿入部 1 2 に挿通配置したガイドワイヤ 5 6 をガイド部材として、ガイドワイヤ固定処置具 7 0 の挿入可能となる。

#### 【 0 0 7 1 】

すなわち、内視鏡の手元と挿入部先端部の両箇所ガイドワイヤが固定が出来るため、従来のように、術者と介助者が接近して処置具交換作業を行う必要はなく、介助者が必要の場合でも、術者と介助者が接近することなく処置具交換作業が可能となった。

30

#### 【 0 0 7 2 】

また、先端側スリット端を第 1 ガイドワイヤ固定手段によるガイドワイヤ固定時に、ガイドワイヤ越しに挿通した処置具選択が当接した位置とすることで、第 1 ガイドワイヤ固定手段との組み合わせで、ガイドワイヤの固定が行える上、スリット長が短くできるため、チューブシースに腰があり、挿入性が向上する。加えて、スリットを入れる加工が容易となるため、原価低減につながり、さらに、従来はガイドワイヤルーメンと像影用ルーメンの 2 つルーメンが必要であったが、本実施形態では、2 つのルーメンの部分が手元側の短い長さで良いため、先端部、挿入部のチューブシース径の細径化が実現できる。

#### 【 0 0 7 3 】

次に、本発明の内視鏡システムの第 2 の実施形態について、図 2 0 乃至図 2 4 を用いて説明する。図 2 0 は本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構を説明する一部断面図で、図 2 1 は本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構の詳細構成を説明する側断面図で、図 2 2 は本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構のガイド部材の構成を示す平面図で、図 2 3 は本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構の動作を説明する説明図で、図 2 4 は本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に設けられた起上操作ノブを説明する正面図である。なお、図 3 及び図 4 と同一部分は、同一符号を付して、その詳細説明は省略する。

40

#### 【 0 0 7 4 】

最初に図 2 0 と図 2 1 を用いて、前記内視鏡 1 の操作部 1 3 に内蔵された、処置具起上台

50

２７を操作するための起上台作動機構４１を説明する。

【００７５】

前記ワイヤ固定部材４２の基端が固定されるリンク部材４４は、後述するコの字状のガイド部材４７上に挿入部１３の軸方向に対して往復するように設けられている。このリンク部材４４には、起上ワイヤ３０の牽引方向に押圧突起１２２を有している。また、この押圧突起１２２と対向する位置には、受承板１２３が設けられており、このガイド部材４７内に設けた弾性部材１２４と当接されている。この弾性部材１２４の他端側は、ガイド部材４７に設けた固定突起１２５にて固定されている。この弾性部材１２４は、自然長ではなく、ある程度付勢力が加わった状態で前記固定突起１２５と受承面１２３との間にセットされている。

10

【００７６】

なお、弾性部材１２４は、ここではコイルバネを用いているが同等の効果を示すものであれば、板バネ等でも良い。

【００７７】

前記ガイド部材４７を図２２を用いて説明する。このガイド部材４７は、前記リンク部材４４の大きさに合わせて摺動面１２６と、この摺動面ガイドから起立しているガイド壁１２７とからなり、前記ガイド壁１２７の間の摺動面１２６に前記リンク部材４４が摺動自在に載置されるようになっている。つまり、ガイド壁１２７と摺動面１２６は、リンク部材４４との摩擦の少ない表面となっている。

【００７８】

20

このガイド壁１２７の一部には、突起状になるストッパ１２８が突設されている。前記弾性部材１２４によって付勢されている受承板１２３は、このストッパ１２８にて当接して、前記ガイド部材４７の基端に設けられた固体突起１２５によって、前記弾性部材１２４の基端が固定されるようになっている。このストッパ１２８の位置は、処置具起上台２７の回動起上時に警告を開始するべき位置でリンク部材４４の押圧突起１２２と受承面１２３の当接する位置に設定している。この警告するべき位置とは、具体的には子スコープや超音波プローブ等を処置具挿通用チャンネル２３内に入れて起上をかけたときに損傷してしまう位置である。

【００７９】

一方、前記操作部１３に設けられた起上操作ノブ４８は、図２０と図２４に示すように、起上操作ノブ４８を最大まで回動操作した状態で起上操作ノブ４８と当接する位置にノブ固定部材１２９が設けている。このノブ固定部材１２９は、回転軸１３０にて操作部１３に軸止固定されており、このノブ固定部材１２９には、位置決めの為の係止突起（図示せず）が前記操作部１３と対向する面に設けられている。前記操作部１３には、前記係止突起と係合可能な係止溝１４２ａ、１４２ｂが設けられている。この係止溝１４２ａは、前記起上操作ノブ４８を固定する位置に設けられ、係止溝１４２ｂは、前記起上操作ノブ４８を回動操作しない位置に設けられている。

30

【００８０】

前記起上操作ノブ４８を図２０の２点鎖線４８'で示す位置から実線で示す位置までの図中第１の起上範囲Ｘで回動操作する際には、前記ノブ固定部材１２９は、係合溝１４２ｂと係合させている。このノブ固定部材１２９の係合溝１４２ｂの位置に係合させた状態で、前記起上操作ノブ４８を第１の起上範囲Ｘ内で回動操作を行うと、前記リンク部材４４は図２３（ａ）に示す位置から図２３（ｂ）に示す位置まで摺動移動される。つまり、第１の起上範囲Ｘ内において、摺動されることになる。この第１の起上範囲Ｘを超えて、図２０の実線の位置から前記起上操作ノブ４８を回動操作して、図２０の１点鎖線４８"の位置に操作すると、前記リンク部材４２の押圧突起１２２は、受承板１２３に当接し、前記弾性部材１２４を変形させようとする。この時、起上操作ノブ４８を作動させている術者には、前記弾性部材１２４を変形させるための抵抗感が伝わり、術者は第１の起上範囲Ｘを超えて、第２の起上範囲Ｙへと前記起上操作ノブ４８を回動操作させていることを認識できる。

40

50

## 【 0 0 8 1 】

つまり、太い処置具、子スコープ、超音波スコープ等の安全な起上範囲を超えて、起上操作を継続すると損傷する際に、その安全な起上範囲を超えたことが、体感出来、即座に起上をやめることが出来る。

## 【 0 0 8 2 】

また、通常処置具等を用いて最大起上である第2の起上範囲Yまで起上実行させる場合は、前記リンク部材44の押圧突起122が受承板123を介して、前記弾性部材124を変形させるように前記起上操作ノブ48を回動操作させると、前記弾性部材124が変形して、前記リンク部材44を図22(c)の位置まで牽引することが可能である。

## 【 0 0 8 3 】

さらに、この第2の起上範囲Yの最大起上状態を維持する際には、ノブ固定部材129に係止溝142aに回動固定することでノブ固定部材129と起上操作ノブ48が当接し、起上操作ノブ48が固定可能となる。この最大起上状態を解除する際には、ノブ固定部材129を元の係合溝142bの位置に戻すことで起上操作ノブ48の固定解除が可能となる。

## 【 0 0 8 4 】

このように、起上操作ノブ48を回動操作した際に、ある起上範囲を超えた際に、起上操作ノブ48に負荷がかかることで術者への警告が行えるため、誤って不用意に起上角度を上げてしまつて子スコープ等の高価で損傷しやすい処置具の損傷が容易に防止可能となった。

## 【 0 0 8 5 】

また、本仕様では、操作部内に警告部材を設けたため複雑な警告手段の構造部にブラッシングが不要なため洗浄・消毒性については、従来と変わらずに行える。

## 【 0 0 8 6 】

なお、これは前述しているガイドワイヤを固定するために起上角度を増している内視鏡に用いても同様の効果が得られ、処置具起上台を有している内視鏡全てにおいて同様の効果が得られる。

## 【 0 0 8 7 】

次に、本発明の内視鏡システムの第3の実施形態を図25を用いて説明する。図25は本発明の第3の実施形態に係る内視鏡システムの操作部に設ける起上台作動機構に用いるガイド部材を示す斜視図である。

## 【 0 0 8 8 】

前述の操作部13に内蔵された起上操作ノブ48の回動操作によりリンク部材44を摺動させ、第1の起上範囲Xを超える際、前記リンク部材44に抵抗負荷を与える前記ガイド部材47に設けた弾性部材124の代わりに、前記ガイド部材47のガイド壁127に突起131を設けている。

## 【 0 0 8 9 】

このガイド壁127に設けた突起131間の幅Dは、前記リンク部材44の押圧突起122の幅D<sub>o</sub>(図23参照)よりもわずかに大きく形成されている。

## 【 0 0 9 0 】

つまり、前記リンク部材44が前記起上操作ノブ48の回動操作により、前記リンク部材44の押圧突起122が牽引され、前記前記ガイド部材47の突起131と当接する。この突起131には、面取り部131aを施しておくことにより、前記リンク部材44の押圧突起122は、前記ガイド部材47の突起131の間に入り込む。

## 【 0 0 9 1 】

すなわち、前記リンク部材44の押圧突起122の幅D<sub>o</sub>は、前記ガイド部材47の突起131間の幅Dよりも僅かに大きく形成することで、この押圧突起122が突起131と当接後、突起131間をすり抜けて押圧突起122が突起131間に入り込む。

## 【 0 0 9 2 】

これにより、前述した第1の起上範囲Xに比して、第2の起上範囲Yにおいては、前記押

10

20

30

40

50

圧突起 1 2 2 と突起 1 3 1 との当接時の抵抗から術者は容易に起上操作の安全範囲を超えることが認識可能となる。

【 0 0 9 3 】

なお、前記ガイド部材 4 7 は、弾性を有する樹脂、例えばポリアセタール等で形成されている。

【 0 0 9 4 】

この結果、ガイド部材 4 7 のガイド壁 1 2 7 , 1 2 7 に突起 1 3 1 a , 1 3 1 b を設けるのみの簡単な構成にて、前述した本発明の第 3 の実施例と同様の効果が得られる。

【 0 0 9 5 】

次に、前述した本発明の第 3 の実施形態のガイド部材 4 7 の第 1 の変形例を図 2 6 を用いて説明する。 10

【 0 0 9 6 】

前記ガイド部材 4 7 の突起 1 3 1 a 、 1 3 1 b に代えて、図 2 6 ( a ) に示すように、前記ガイド部材 4 7 のガイド壁 1 2 7 , 1 2 7 の互いに対向する面に凹凸状に形成した凹凸面 1 3 2 , 1 3 2 を設ける。

【 0 0 9 7 】

一方、前記リンク部材 4 4 の押圧突起 1 2 2 には、図 2 6 ( b ) に示すように、前記凹凸面 1 3 2 と係合可能にする突起 1 3 7 を設ける。

【 0 0 9 8 】

つまり、前記起上操作ノブ 4 8 を起上操作した際に、前記第 1 の起上範囲 X を超えて、第 20  
2 の起上範囲 Y への起上操作が行われると、前記リンク部材 4 4 の突起 1 3 7 は、ガイド部材 4 7 の凹凸面 1 3 2 と係合するため、その突起 1 3 7 と凹凸面 1 3 2 との係合異物感が術者に伝わり、術者は子スコープ等の損傷に対しての安全な起上範囲を超えたことが認識出来る。

【 0 0 9 9 】

また、通常処置具等を用いて最大起上を行う場合（第 2 の起上範囲 Y ）は、起上操作ノブ 4 8 を操作することで凹凸面 1 3 2 と突起 1 3 7 との係合干渉を認識しながらリンク部材 4 4 を最大起上位置まで起上することが可能である。

【 0 1 0 0 】

この結果、術者は、起上操作ノブ 8 の起上操作時には、異物感が連続して起こるため、警告 30  
がさらに確実となる。

【 0 1 0 1 】

なお、前記ガイド部材 4 7 の凹凸面 1 3 2 と、リンク部材 4 4 の突起 1 3 7 による係合抵抗が高いために、起上範囲 Y 位置での起上操作ノブ 4 8 の固定が可能となる。

【 0 1 0 2 】

次に、前述した本発明の第 3 の実施形態のガイド部材 4 7 の第 2 の変形例を図 2 7 を用いて説明する。

【 0 1 0 3 】

この第 2 の変形例は、前記操作部 1 3 の起上操作ノブ 4 8 に前記第 1 の起上範囲 X を超えて、第 2 の起上範囲 Y へと起上操作した際に、術者に警告する機能を設けたものである。 40

【 0 1 0 4 】

図 2 7 ( a ) は、操作部 1 3 の湾曲操作部 3 5 の一部を取り外した図で、図 2 7 ( b ) は、起上操作ノブ 4 8 の裏面の斜視図を示している。

【 0 1 0 5 】

図 2 7 ( a ) に示すように、前記操作部 1 3 の湾曲操作部 3 5 の湾曲操作ノブや起上操作ノブ 4 8 を取り外した操作部 1 3 の操作部ノブ側壁面 1 3 4 には、湾曲操作部 3 5 及び起上操作ノブ 4 8 を軸止する軸止部材 1 3 5 が延出している。さらに、この操作部ノブ側壁面 1 3 4 には、凹凸面 1 3 2 a が軸止部材 1 3 5 を中心として円周状に設けられている。

【 0 1 0 6 】

一方、前記軸止部材 1 3 5 に軸止される前記起上操作ノブ 4 8 は、図 2 7 ( b ) に示すよ 50

うに、アーム部 1 3 6 の前記操作部ノブ側壁面 1 3 4 と接する側に、突起 1 3 2 b が設けられて、前記軸止部材 1 3 5 に軸止されるようになっている。

【0107】

つまり、前記起上操作ノブ 4 8 を回動した際に、前記起上操作ノブ 4 8 のアーム部 1 3 6 の突起 1 3 2 b が、前記操作部ノブ側壁面 1 3 4 に設けた凹凸面 1 3 2 a と接触することで、術者に対して異物感が顕著に出るようにしている。

【0108】

なお、前記凹凸面 1 3 2 a の位置は、図 2 0 に示すように、連結されている処置具起上台 2 7 が警告範囲である第 2 の起上範囲 Y に入る位置まで、起上操作ノブ 4 8 が回動操作したときに、前記凹凸面 1 3 2 a と突起 1 3 2 b が接触するような位置に設定されている。

10

【0109】

この結果、術者は、起上操作ノブ 4 8 の起上操作時には、異物感が連続して起こるため、警告がさらに確実となる。

【0110】

通常処置具等を用いて最大起上をかけたい場合は、起上操作ノブ 4 8 を操作することで凹凸面 1 3 と突起 1 3 7 が係合しながら処置具起上台 2 7 を最大起上位置まで起上することができる。

【0111】

次に、本発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムを図 2 8 乃至図 3 0 を用いて説明する。図 2 8 は本発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムの先端部の構成を示す断面図で、図 2 9 は発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムの先端部の構成を示す平面図で、図 3 0 は本発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムの先端部の変形例を示す断面図である。

20

【0112】

図 2 8 と図 2 9 に示すように、操作部 1 2 の先端部 1 7 に設けた処置具起上台 2 7 の側面 1 3 8 と対向する収容室 2 5 の壁面 1 3 9 に凹凸面 1 3 7 a を設けている。この凹凸面 1 3 7 a は、起上台回動支点 2 8 を中心として円周上に設けられている。また、処置具起上台 2 7 には、突起 1 3 7 b が設けられている。

【0113】

なお、凹凸面 1 3 7 a を処置具起上台 2 7 に、突起 1 3 7 b を壁面 1 3 9 に設けても良い。また凹凸面 1 3 7 a 及び突起 1 3 7 b は、側面 1 3 8 及び壁面 1 3 9 の片側のみに設けても良い。

30

【0114】

このような構成において、前記第 1 の起上範囲 X を超えて、処置具起上台 2 7 を起上して、前記第 2 の起上範囲 Y に起上されると、前記処置具起上台 2 7 に設けられた突起 1 3 7 b は、凹凸面 1 3 7 a に接触し、術者に異物感が伝わり、子スコープ等の損傷に対しての安全な起上範囲を超えたことが認識出来る。

【0115】

また、通常処置具等を用いて最大起上を実施した場合（第 2 の起上範囲 Y）は、起上操作ノブ 4 8 を操作することで凹凸面 1 3 7 a と突起 1 3 7 b が係合しながら処置具起上台 2 7 を最大起上位置まで起上することが可能である。

40

【0116】

この結果、内視鏡先端部 1 7 に凹凸面 1 3 7 a と突起 1 3 7 b による警告手段が存在するため、挿入部 1 3 の形状がストレートと湾曲状態で内蔵物の走行に差ができることでの操作ワイヤの突っ張り量の変化などに影響されることなく、常に先端の安定した位置での警告が可能となる効果がある。

【0117】

また、前記内視鏡先端部 1 7 の凹凸面 1 3 7 a に代えて、図 3 0 に示すように、前記収容室 2 5 の壁面 1 3 9 に、弾性部材 1 4 0 を第 2 の起上範囲 Y の警告範囲に処置具起上台 2 7 が起上された時に、処置具起上台 2 7 と接触する位置に設ける。

50

## 【 0 1 1 8 】

この結果、警告範囲に処置具起上台 2 7 が起上された際（第 2 の起上範囲 Y）には、処置具起上台 2 7 が弾性部材 1 4 0 に接触するため、術者へ起上抵抗感が伝わり、術者は子スコープ等の損傷に対しての安全な起上範囲を超えたことが認識出来る。

## 【 0 1 1 9 】

また、通常処置具等を用いて最大起上を行う場合（第 2 起上範囲 Y）は、起上操作ノブ 4 8 を操作することで弾性部材 1 4 0 が処置具起上台 2 7 に押されて弾性変形するため、最大起上位置まで起上することが可能である。

## 【 0 1 2 0 】

なお、第 3 乃至 5 実施例において警告手段を術者の手感によるものとしていた、モニタ 4 上に警告ランプあるいは警告表示がされるような視覚的なものや、ブザー等による聴覚的なものを警告手段に置き換えても良い。

10

## 【 0 1 2 1 】

また、操作部 1 3 の第 1 起上範囲 X と第 2 起上範囲 Y の移行における起上操作ノブ 4 8 の位置に、術者が認識可能な目盛りなどのマーカーを記しても良いことは明白である。

## 【 0 1 2 2 】

次に、図 1 5 乃至図 1 9 を用いて、本発明に係る内視鏡システムの第 5 の実施形態を説明する。この第 5 の実施形態は、前述した内視鏡システムの挿入部の先端部に設けられた第 1 のガイドワイヤ固定手段の構成に関するもので、図 1 5 は本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の平面図で、図 1 6 は本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の断面図で、図 1 7 は本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部に用いるアームの形成を示す斜視図で、図 1 8 は本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部に用いる一時係止部材の構成を示す断面図で、図 1 9 は本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の変形例を示す分解斜視図である。

20

## 【 0 1 2 3 】

最初に図 1 5 と図 1 6 を用いてこの第 2 の実施形態の先端部 1 7 の構成を説明する。

## 【 0 1 2 4 】

前述の内視鏡 1 の挿入部 1 2 の先端に設けられた先端部 1 7 には、前記処置具起上台 2 7 が収納配置された収容室 2 5 が設けられている。この処置具起上台 2 7 は、前述の誘導面 2 9 を有しており、この誘導面 2 9 の頂上部には、ガイドワイヤ 5 6 のみを係脱可能に係止するガイドワイヤ係止溝 5 8 が設けられている。前記処置具起上台 2 7 は、軸止部材 9 0 にて収容室 2 5 の側壁 9 1 に回動自在に軸止されている。前記軸止部材 9 0 の一方端は、前記収納室 2 5 と平行に設けられた機密室 9 2 に延在されており、この気密室 9 2 に延在された前記軸止部材 9 0 には、アーム 9 3 の一端が軸止されている。このアーム 9 3 の他端には、気密室 9 2 内に挿通された起上ワイヤ 3 0 が連結され、前記操作部 1 3 に設けた起上台作動機構 4 1 と接続されており、前記起上操作ノブ 4 8 の操作によりアーム 9 3 と処置具起上台 2 7 が一体となって回動するようになっている。

30

## 【 0 1 2 5 】

なお、気密室 9 2 は、前記収容室 2 5 との間の側壁 9 1 と軸支部材 9 0 の間に O リング 9 4 を配置して気密が保たれるようになっている。

40

## 【 0 1 2 6 】

次に、前記気密室 9 2 に配置されたアーム 9 3 を図 1 6 と図 1 7 を用いて詳細構成を説明する。前記アーム 9 3 の側面 9 5 には、軸止部材 9 0 を中心として円弧状の係合溝 9 6 が設けられており、その円弧状の係合溝 9 6 の先端は、押圧面 9 7 が形成されている。この押圧面 9 7 は、アーム側壁 9 5 と同じ面になっており、係合溝 9 6 よりも一段高い位置にある。また、前記係合溝 9 6 と対向する気密室 9 2 の壁面 9 8 に雌ネジ孔 9 9 を設け、この雌ネジ穴 9 9 には、一時係止部材 1 0 0 が固定されている。前記雌ネジ孔 9 9 及び一時係止部材 1 0 0 の位置は、前記アーム 9 8 と同軸の処置具起上台 2 7 を 2 段起上させえる位置であり、1 段目の起上範囲の最大位置まで処置具起上台 2 7 が回動した時に、アーム

50

9 3 に設けた係合溝 9 6 に前記一時係止部材 1 0 0 が当接摺動して係合されるように設定されている。さらに、前記アーム 9 8 を回動させると、前記一時係止部材 1 0 0 がアーム 9 8 の係合溝 9 6 から押圧面 9 7 へと当接摺動移動して、前記処置具起上台 2 7 の 2 段目の起上範囲となるようになっている。

【 0 1 2 7 】

前記一時係止部材 1 0 0 は、図 1 8 に示すように、有底中空円柱状の本体 1 0 5 の中空部に弾性部材 1 0 6 が配置されており、この弾性部材 1 0 6 の一方端は、前記本体 1 0 5 の有底部分である受承面 1 0 7 と接し、他方端は、中空部の開口部分に設けた係合部材 1 0 8 と接している。前記係合部材 1 0 8 は、弾性部材 1 0 6 との接触面 1 0 9 と、この係合部材 1 0 8 の反対側に略半円球状の係合部 1 1 0 を有している。前記係合部材 1 0 8 は、  
10  
本体 1 0 5 の中空開口部分に設けられたストッパ面 1 1 1 に当接し、弾性部材 1 0 6 により常に係合部 1 1 0 方向に付勢されている。また、本体 1 0 5 の外表面は、雄ネジ 1 1 2 が刻設されている。このような構成の一時係止部材 1 0 0 が前記雌ネジ口 9 9 に螺合配置されている。

【 0 1 2 8 】

なお、気密室 9 2 は、先端部 1 7 を穿設して収納室 2 5 と平行に設けられているが、図 1 9 に示すように、先端部 1 7 を構成する先端部基材に前記収納室 2 5 を形成するための略 U 字状の溝 2 5 ' を設け、この U 字状の溝 2 5 ' に、前記処置具起上台 2 7 を配置し、この処置具起上台 2 7 が配置された略 U 字状の溝 2 5 ' の外側面に気密室 9 2 ' 用の凹部を設け、この気密室 9 2 ' に前述のアーム 9 3 を配置する。この気密室 9 2 ' に配置された  
20  
前記アーム 9 3 と前記 U 字状の溝 2 5 ' に配置された処置具起上台 2 7 とは、軸止部材 9 0 で共に連結軸止され、かつ、一時停止部材 1 0 0 と起上ワイヤ 3 0 が設けられている。前記気密室 9 2 ' の開口には、蓋 1 0 1 が取り付けられて、気密が保たれるようになっている。さらに、前記蓋 1 0 1 が取り付けられた気密室 9 2 ' と前記略 U 字状の溝 2 5 ' の処置具起上台 2 7 のガイドワイヤ溝 5 8 側を残し先端カバー 2 2 で被覆するようにすることもできる。

【 0 1 2 9 】

このように、収納室 2 5 に処置具起上台 2 7 を配置し、この処置具起上台 2 7 と同軸に軸止部材 9 0 で軸止された気密室 9 2 内にアーム 9 3 を配置し、このアーム 9 3 には、一時係止部材 1 0 0 と係合する係合溝 9 6 が刻設されている。  
30

【 0 1 3 0 】

前記アーム 9 3 が起上ワイヤ 3 0 の牽引により前記軸止部材 9 0 を中心に回動すると、前記一時係止部材 1 0 0 と係合溝 9 6 との係合により、前記一時係止部材 1 0 0 が押圧面 9 7 と当接するまでの間、図 1 6 に示す X の範囲内で起上されると共に、前記処置具起上台 2 7 も同様の範囲内で起上動作される。

【 0 1 3 1 】

前記起上ワイヤ 3 0 により前記アーム 9 3 に一時係止部材 1 0 0 が係合溝 9 6 の押圧面 9 7 を超える牽引力が与えられると、前記一時係止部材 1 0 0 の係合部 1 1 0 が弾性部材 1 0 6 の付勢に反して、前記係合部 1 1 0 が前記係合溝 9 6 を超えて押圧面 9 7 へと移動して、図 1 6 に示す Y 範囲内で起上される。  
40

【 0 1 3 2 】

つまり、前記アーム 9 3 に設けた係合溝 9 6 が前記一時係止部材 1 0 0 に係合することで、この係合溝 9 6 の押圧面 9 7 に一時係止部材 1 0 0 が当接するまでの第 1 の起上範囲 X と、前記一時係止部材 1 0 0 が係合溝 9 6 を超えて押圧面 9 7 に押し上げされる第 2 の起上範囲 Y の起上が可能となる。

【 0 1 3 3 】

このような構成の起上機構を用いることにより、前記処置具挿通用チャンネル 2 3 を介して挿通されたガイドワイヤ 5 6 を体腔内に残す際に、前記処置具起上台 2 7 を第 2 の起上範囲 Y まで最大起上させると図 5 に示すようにガイドワイヤ 5 6 のみを強固に係止することができる。  
50



## 【 0 1 3 4 】

一方、挿入部 1 2 に残された前記ガイドワイヤ 5 6 を用いて、太い処置具、子スコープ、及び超音波プロープ等を挿入装着して、前記先端部 1 7 において、起上させる際に、不用意に起上角を最大にしまうと前記太い処置具、子スコープ、及び超音波スコープ等が破壊する可能性がある。そこで、前記子スコープ等が破壊しない最大起上角までの範囲（従来の最大起上角まで）を第 1 の起上範囲 X 内で起上操作させる。この第 1 の起上範囲 X を超えて起上操作を行うと、前記一時係止部材 1 0 0 がアーム 9 3 の係合溝 9 6 の押圧面 9 7 側に当接して、起上操作力に変換が生じて、第 1 の起上範囲 X を超えることが認識可能となる。

## 【 0 1 3 5 】

すなわち、第 1 起上範囲 X までは、操作部 1 3 に設けた起上操作ノブ 4 8 を操作することで起上台作動機構 4 1 により処置具起上台 2 7 が回動起上される。その際、一時係止部材 1 0 0 は、係合溝 9 6 の範囲内にあり、アーム 9 3 と一時係止部材 1 0 0 との抵抗が少ないため、通常通り起上が行われる。さらに起上角度を増すと、係合溝 9 6 と一時係止部材 1 0 0 が係合して第 1 起上範囲 X のストッパ作用が働く。この第 1 起上範囲 X 内で前記太い処置具、子スコープ、及び超音波スコープ等の処置具起上台 2 7 の起上操作を行う。

## 【 0 1 3 6 】

前記ガイドワイヤ 5 6 をガイドとする処置具交換を行うために、ガイドワイヤ 5 6 の先端の係止が必要になった場合は、係合溝 9 6 と一時係止部材 1 0 0 が係合した状態で、前記起上操作ノブ 4 8 をさらに起上角を増す方向に操作すると一時係止部材 1 0 0 に設けた弾性部材 1 0 6 が弾性変形し、係合溝 9 6 から押圧面 9 7 にかけて係合部材 1 0 8 が本体 1 0 5 内に押し込まれながら、係合溝 9 6 を乗り越え、押圧面 9 7 と係合部材 1 0 8 の接触になりさらに起上角が増すことができ、アーム 9 3 と気密室 9 2 に設けたストッパ部が接触することで第 2 起上範囲 Y の最大角となる。

## 【 0 1 3 7 】

前記処置具起上台 2 7 を倒置するよう起上操作ノブ 4 8 を操作する事で、起上ワイヤ 3 0 がアーム 9 3 を押し出し係合部材 1 0 8 が係合溝 9 6 内に再び収まり倒置が行える。

## 【 0 1 3 8 】

このような操作を繰り返すことで、選択的に 2 つの起上範囲を操作することが可能となった。

## 【 0 1 3 9 】

なお、この第 2 の実施形態は、ガイドワイヤ固定用の内視鏡に限らず、通常の内視鏡において、太い処置具や、子スコープ、超音波プロープ等を起上させる際に、不用意に起上角を急激に最大にかけてしまうことをさけるため、子スコープ等に負荷がかからない最大の起上角までの範囲を第 1 起上範囲 X、さらに通常処置具を使用した際の最大起上角までの範囲を第 2 起上範囲 Y としても良い。

## 【 0 1 4 0 】

また、特開平 5 - 1 2 3 2 9 0 号公報に記載されているように、収容室 2 5 内に一時係止部材 1 0 0 を設けた本構造では複雑なものを生体等に接触するため洗浄・消毒に大変手間がかかり、かつ十分な洗浄が行えないことから詰まり等により目的の機能を果たせない課題があったが、この第 2 の実施形態では、一時係止部材 1 0 0 が生体にふれない水密性の気密室 9 2 内に設けたため、一時係止部材 1 0 0 が汚染されることもなく、常に安定した効果を生み出すことができる。

## 【 0 1 4 1 】

また、生体に接触する部分の構成は変わらないため、洗浄・消毒等は従来の作業と変化無く行える。

## 【 0 1 4 2 】

さらには、一時係止部材 1 0 0 がねじによる固定のため、交換が容易に行え、一時係止部材 1 0 0 の弾性部材 1 0 6 の弾性力を変えたものを使用することで、術者の好みにあったクリック感を得ることが出来る効果がある。

## 【 0 1 4 3 】

次に、本発明の第 6 の実施形態に係る内視鏡システムを図 3 1 乃至図 3 5 を用いて説明する。図 3 1 は本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面を説明する説明図で、図 3 2 は本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面の動作を説明する説明図で、図 3 3 は本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面を説明する説明図で、図 3 4 は本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面とガイドワイヤとの関係を説明する説明図で、図 3 5 は本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面の変形例を説明する説明図である。

## 【 0 1 4 4 】

この第 6 の実施形態は、前記処置具起上台 2 7 の誘導面 2 9 からガイドワイヤ係止溝 5 8 に前記ガイドワイヤ 5 6 を確実に誘導するものである。

## 【 0 1 4 5 】

図 3 1 は、前述した処置具起上台 2 7 を示しており、前記処置具起上台 2 7 の誘導面 2 9 の頂上部には、起上をすることでガイドワイヤ 5 6 のみを係止するガイドワイヤ係止溝 5 8 を有している。このガイドワイヤ係止溝 5 8 は、略 V 字状に形成され、この略 V 字状のガイドワイヤ係止溝 5 8 は、処置具挿通方向に対しての中心軸 M は、略 V 字状に形成された誘導面 2 9 の処置具挿通方向に対する中心軸 M o と同一線上に設けられている。

## 【 0 1 4 6 】

また、図 3 3 に示すように、ガイドワイヤ係止溝 5 8 と誘導面 2 9 とを案内面 1 4 5 で繋

## 【 0 1 4 7 】

従来、ガイドワイヤ 5 6 を内視鏡先端部 1 7 より突出した際には、前記ガイドワイヤ 5 6 は、図 3 2 ( a ) に示すように、ガイドワイヤ係止溝 5 8 の中心軸 M に対して、外れた方向に向いていることが多い。このように、ガイドワイヤ係止溝 5 8 に対して外れて位置されたガイドワイヤ 5 6 をガイドワイヤ係止溝 5 8 にて固定する際には、前記処置具起上台 2 7 を起上していくことで、ガイドワイヤ 5 6 は略 V 字状の誘導面 2 9 を沿って中心軸 M o に誘導し、かつ、前記処置具起上台 2 7 をさらに起上させてガイドワイヤ 5 6 をガイドワイヤ係止溝 5 8 へと誘導している。

## 【 0 1 4 8 】

つまり、従来処置具起上台 2 7 の誘導面 2 9 からガイドワイヤ係止溝 5 8 への誘導は、図 3 4 ( a ) に示すように、前記処置具起上台 2 7 を起上操作して、ガイドワイヤ 5 6 を誘導面 2 9 からガイドワイヤ係止溝 5 8 へとさしかかったところでようやくガイドワイヤ 5 6 がガイドワイヤ係止溝 5 8 へと誘導される。

## 【 0 1 4 9 】

このため、前記誘導面 2 9 の中心軸 M o からガイドワイヤ 5 6 がずれていることで、処置具起上台 2 7 の起上角度が大きくなり、また、前記誘導面 2 9 の中心軸 M o に対して、ガイドワイヤ 5 6 が大きくずれていると、前記誘導面 2 9 からガイドワイヤ係止溝 5 8 に誘導できない恐れもあった。

## 【 0 1 5 0 】

一方、本発明の構成のように、誘導面 2 9 とガイドワイヤ係止溝 5 8 とを繋ぐ案内面 1 4 5 を設けたことにより、図 3 4 ( b ) に示すように前記処置具起上台 2 7 を起上操作して、ガイドワイヤ 5 6 が誘導面 2 9 を沿って誘導面 2 9 の中心軸 M o に誘導されたところで案内面 1 4 5 があるため、ガイドワイヤ係止溝 5 8 にさしかかる前の早い段階でガイドワイヤ 5 6 がガイドワイヤ係止溝 5 8 に誘導される。これにより、前記処置具起上台 2 8 の起上角度を増していくことで、誘導面 2 9 の中心軸 M o と同軸に中心軸 M が設けられたガイドワイヤ係止溝 5 8 に、ガイドワイヤ 5 6 を誘導すると図 3 4 ( b ) に示すように速やかに、かつ、確実に前記ワイヤ係止溝 5 8 に係合され、ガイドワイヤ 5 6 をガイドとする処置具の交換作業が容易となる。

## 【 0 1 5 1 】

つまり、本発明では、方向の安定しないガイドワイヤ５６を、処置具起上台２７を起上操作して、誘導面２９に載置させると、誘導面２９から案内面１４５を介して、速やかにガイドワイヤ係止溝５８へと誘導でき、確実にガイドワイヤ５６をガイドワイヤ係止溝５８に係止固定をすることができる。

【０１５２】

次に、本発明の第６の実施形態に係る内視鏡システムの変形例を図３５を用いて説明する。

【０１５３】

この第６の実施形態の変形例は、図３５に示すように、ガイドワイヤ係止溝５８の内面に、摩擦抵抗部材１４６を設けたもので、前記処置具起上台２７の起上操作を行うことで前記誘導面２９によりガイドワイヤ係止溝５８に誘導案内されたガイドワイヤ５６は、ガイドワイヤ溝５８の内面に設けられた摩擦抵抗部材１４６との間の係合され、ガイドワイヤ５６と摩擦抵抗部材１４６との摩擦抵抗により強固に係合されることができる。

10

【０１５４】

なお、前記摩擦抵抗部材１４６は、前記ガイドワイヤ係止溝５８の内面の前記ガイドワイヤ５６と接触する面、または前記ガイドワイヤ係止溝５８の全面にゴム部材等の摩擦抵抗の大きい部材を埋設、あるいは接着材等で接着配置するものとする。

【０１５５】

[付記]

以上詳述した本発明の実施形態によれば、以下のごとき構成を得ることができる。

20

【０１５６】

(付記１)

体腔内に挿入される挿入部内に処置具挿通用チャンネルが配設され、前記処置具挿通用チャンネルの先端開口部から突出したガイドワイヤのみを係脱可能に係止する第１ガイドワイヤ固定手段を前記挿入部の先端部近傍に設け、かつ操作部に設けた前記処置具挿通用チャンネルの手元側開口部近傍に、ガイドワイヤを係脱可能に係止する第２ガイドワイヤ固定手段を設けた内視鏡と、

内部にガイドワイヤが挿通可能な挿通路を有し、前記挿通路と外部とを連通し前記挿通路の手元側端部から先端側の途中位置まで延設される切り欠きを有する処置具と、を具備したことを特徴とする内視鏡システム。

30

【０１５７】

(付記２)

挿入部先端部に設けられた処置具挿通用チャンネルの開口部近傍に設けられ、前記挿入部の基端側に接続された操作部から延出した操作ワイヤを牽引操作することで回動起上する処置具起上台を有する内視鏡において、

前記起上台は倒置状態から第１の起上範囲と、この第１の起上範囲からさらに起上する第２の起上範囲と、を有すると共に、前記第１の起上範囲から第２の起上範囲への移行を術者が認識可能な警告手段を設けたことを特徴とする内視鏡。

【０１５８】

(付記３)

前記警告手段は、第１起上範囲から第２起上範囲に移行する際に一時的に前記操作手段の作動力量を変化させる作動力量変化手段であることを特徴とする付記２に記載の内視鏡。

40

【０１５９】

(付記４)

前記警告手段は、第１起上範囲と第２起上範囲の作動力量を異ならせる作動力量変化手段であることを特徴とする付記２に記載の内視鏡。

【０１６０】

(付記５)

前記作動力量変化手段は、前記操作部に設けたことを特徴とする付記２に記載の内視鏡。

【０１６１】

50

(付記 6)

前記作動力量変化手段は、挿入部先端部に設けたことを特徴とする付記 2 に記載の内視鏡。

【0162】

(付記 7)

前記作動力量変化手段は、前記処置具起上台を回動起上する際の可動部の少なくとも一部に設けられた当接部と、

第 1 起上範囲または第 2 起上範囲、あるいは前記第 1 起上範囲と第 2 起上範囲の移行部において、当接部の移動範囲内で当接部外表面と当接し、当接部で摩擦力を発生する摩擦発生手段と、

からなることを特徴とする付記 3 乃至 4 のいずれかに記載の内視鏡。

【0163】

(付記 8)

前記作動力量変化手段は、前記処置具起上台が回動起上する際の可動部の少なくとも一部に設けられた弾性突起と、

前記第 1 起上範囲と第 2 起上範囲の移行部において、前記弾性突起に係合する係合溝を設けたことを特徴とする付記 3 に記載の内視鏡。

【0164】

(付記 9)

前記作動力量変化手段は、前記処置具起上台が回動起上する際の可動部の少なくとも一部に設けられた係合溝と、

前記第 1 起上範囲と第 2 起上範囲の移行部において、前記係合溝に係合する弾性突起を設けたことを特徴とする付記 3 に記載の内視鏡。

【0165】

(付記 10)

前記作動力量変化手段は、第 2 起上範囲を前記処置具起上台が回動起上する際の可動部の少なくとも一部に設けられた当接部と、

前記当接部が動く方向に対して、対向する方向に付勢する付勢手段からなることを特徴とする付記 4 に記載の内視鏡。

【0166】

(付記 11)

前記作動力量変化手段は、第 2 起上範囲を前記処置具起上台が回動起上する際の可動部の少なくとも一部に設けられた弾性突起と、

前記弾性突起に係合する連続した凹凸面を設けたことを特徴とする付記 4 に記載の内視鏡。

【0167】

(付記 12)

前記作動力量変化手段は、第 2 起上範囲を前記処置具起上台が回動起上する際の可動部の少なくとも一部に設けられた連続した凹凸面と、

前記凹凸面に係合する弾性突起を設けたことを特徴とする付記 4 に記載の内視鏡。

【0168】

(付記 13)

挿入部内に設けられた処置具挿通用チャンネルの開口近傍に設けられ回動起上することで処置具の突出方向を変更する処置具起上台と、処置具起上台の一側面と隣接する案内壁と、案内壁と他の壁面により囲まれて形成され処置具如上台と併設される収納室と、案内壁に設けられ収納室と外部とを連通する貫通孔と、

処置具如上台の回動中心位置に一体的に設けられ貫通孔を介して収納室内に延出する回動軸と、回動軸と挿通孔との間に設けられた水密保持部材と、収納室内に設けられ回動軸と回動中心位置で一体的に固定されたアーム部材と、アーム部材の他端に固定され操作部より延出する進退可能な操作ワイヤとを有する内視鏡において、

10

20

30

40

50

前記警告手段を、収納室内に設けた設けたことを特徴とする付記 6 に記載の内視鏡。

【0169】

(付記 14)

前記警告手段は、アーム部材と収納室内壁の対向する壁面の一方に設けられた係合溝と、他方の壁面に設けられ処置具起上台を定位置まで起上した際に係合溝に弾性的に係合する突出部と、

からなることを特徴とする付記 13 に記載の内視鏡。

【0170】

(付記 15)

前記突出部を、前記壁面に対して着脱可能にしたことを特徴とする付記 14 に記載の内視鏡。 10

【0171】

(付記 16)

体腔内に挿入される挿入部と、この挿入部の手元側端部に連結された操作部と、前記挿入部の先端部に配置され、上記操作部にて操作可能な処置具起上台と、前記処置具遡上台の誘導面頂上部に設けたガイドワイヤ固定用スリットと、前記ガイドワイヤ固定用スリットの幅をガイドワイヤよりも広く、かつその他の処置具の外径よりも狭くした内視鏡において、

前記スリットの処置具突出方向に対する中心軸と、前記処置具起上台の誘導面の中心軸を略同一としたことを特徴とする内視鏡。 20

【0172】

【発明の効果】

本発明の内視鏡システムにより、通常煩わしい作業である術者と介助者が協力して行うガイドワイヤをガイドとした処置具交換を、全く行うことなく処置具交換が行えると共に、内視鏡先端と手元の両方でガイドワイヤが強固に固定が出来るため、術者と介助者による処置具挿脱の作業効率が向上する効果が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの全体概略構成を説明する斜視図。

【図 2】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の構成を示す断面図。 30

【図 3】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の構成を示す平面図。

【図 4】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の構成を示す断面図。

【図 5】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部に設けられた起上台の動作とガイドワイヤ誘導面の形状を説明する説明図。

【図 6】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡の操作部に設けられている鉗子口部を説明する斜視図。

【図 7】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の鉗子口部の動作を説明する説明図。 40

【図 8】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の鉗子口部に設けられた第 2 ガイドワイヤ係止部材の外観構成を説明する説明図。

【図 9】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡操作部の鉗子口部に設けられた第 2 のガイドワイヤ係止部材の他の実施形態を説明する説明図。

【図 10】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡からガイドカテーテルをガイドワイヤから引き抜く状態を説明する説明図。

【図 11】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡と組み合わせるガイドワイヤ固定用処置具を説明する説明図。

【図 12】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の第 1 50

の他の実施形態を説明する説明図。

【図 1 3】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の第 2 の他の実施形態を説明する説明図。

【図 1 4】本発明の第 1 の実施形態に係る内視鏡システムの第 3 の他の実施形態を説明する説明図。

【図 1 5】本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の平面図。

【図 1 6】本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の断面図。

【図 1 7】本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部に用いるアームの形成を示す斜視図。 10

【図 1 8】本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部に用いる一時係止部材の構成を示す断面図。

【図 1 9】本発明の第 5 の実施形態に係る内視鏡システムの内視鏡挿入部の先端部の変形例を示す分解斜視図。

【図 2 0】本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構を説明する一部断面図。

【図 2 1】本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構の詳細構成を説明する側断面図。

【図 2 2】本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構のガイド部材の構成を示す平面図。 20

【図 2 3】本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に内蔵された起上台作動機構の動作を説明する説明図。

【図 2 4】本発明の第 2 の実施形態に係る内視鏡の操作部に設けられた起上操作ノブを説明する正面図。

【図 2 5】本発明の第 3 の実施形態に係る内視鏡システムの操作部に設ける起上台作動機構に用いるガイド部材を示す斜視図。

【図 2 6】本発明の第 3 の実施形態のガイド部材の第 1 の変形例を示す斜視図。

【図 2 7】本発明の第 3 の実施形態のガイド部材の第 2 の変形例を示す斜視図。

【図 2 8】本発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムの先端部の構成を示す断面図。 30

【図 2 9】本発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムの先端部の構成を示す平面図。

【図 3 0】本発明の第 4 の実施形態に係る内視鏡システムの先端部の変形例を示す断面図。

【図 3 1】本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面を説明する説明図。

【図 3 2】本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面の動作を説明する説明図。

【図 3 3】本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面を説明する説明図。

【図 3 4】本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面とガイドワイヤとの関係を説明する説明図。 40

【図 3 5】本発明に係る第 6 の実施形態に係る内視鏡システムの処置具起上台の誘導面の変形例を説明する説明図。

【符号の説明】

1 ... 内視鏡システム

1 2 ... 挿入部

1 3 ... 操作部

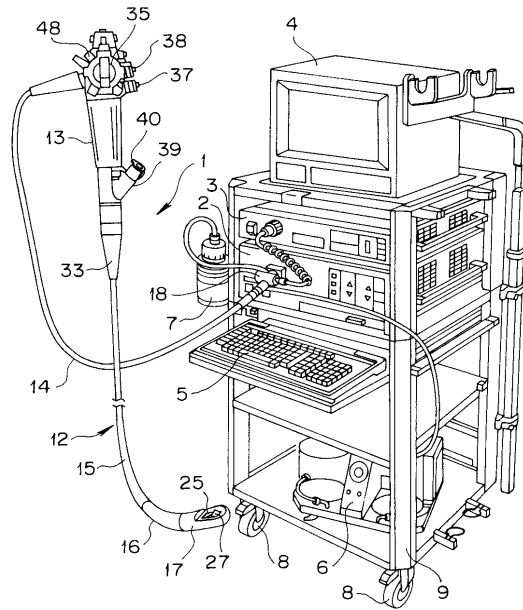
1 4 ... ユニバーサルコード

1 5 ... 可撓管部

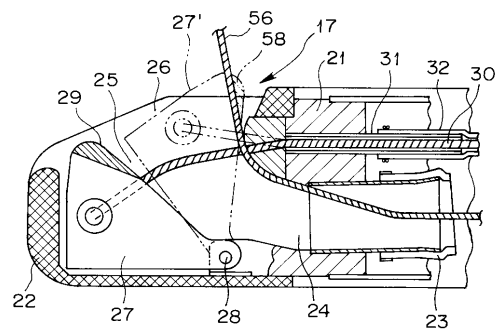
1 6 ... 湾曲部

1 7 ...先端部	
2 1 ...先端硬質部	
2 2 ...先端カバー	
2 3 ...処置具挿通用チャンネル	
2 4 ...導入案内路	
2 5 ...収納室	
2 6 ...チャンネル開口	
2 7 ...処置具起上台	
2 8 ...起上台回動支点	
2 9 ...誘導面	10
3 0 ...起上ワイヤ	
3 1 ...ガイドパイプ	
3 2 ...ガイドチューブ	
4 0 ...鉗子口部	
4 1 ...起上台作動機構	
4 2 ...ワイヤ固定部材	
4 3 ...係止溝	
4 4 ...リンク部材	
4 5 ...雌ネジ部	
4 6 ...固定ネジ	20
4 7 ...ガイド部材	
4 9 ...アーム	
5 0 ...リンク軸	
5 6 ...ガイドワイヤ	
6 0 ...第2ガイドワイヤ係止部	
6 1 ...本体部	
6 2 ...ガイドワイヤ把持部	

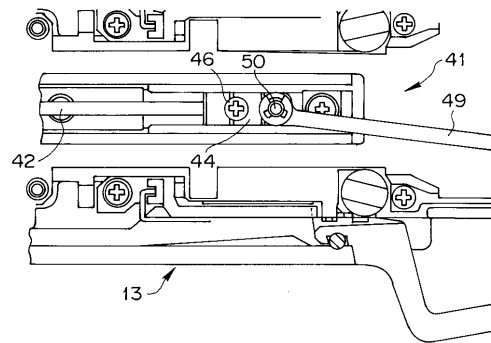
【図 1】



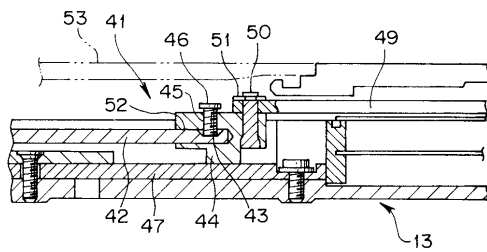
【図 2】



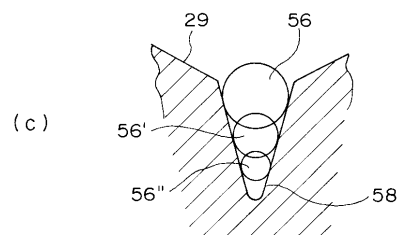
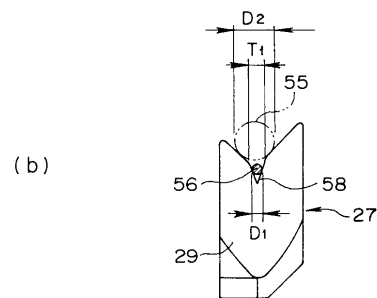
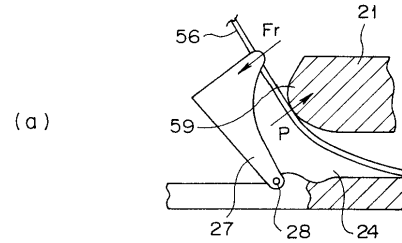
【図 3】



【図 4】

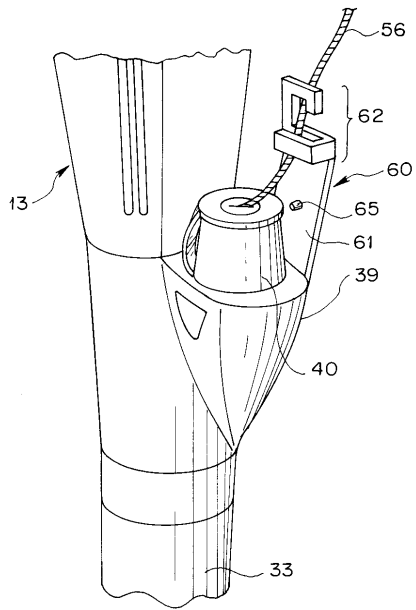


【図 5】

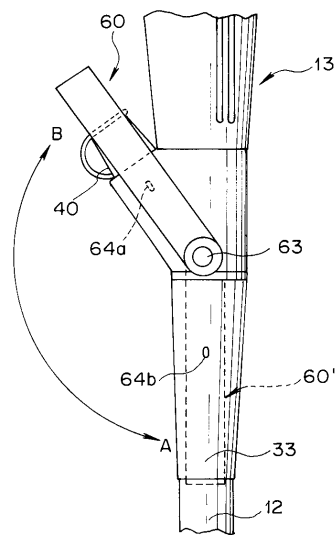




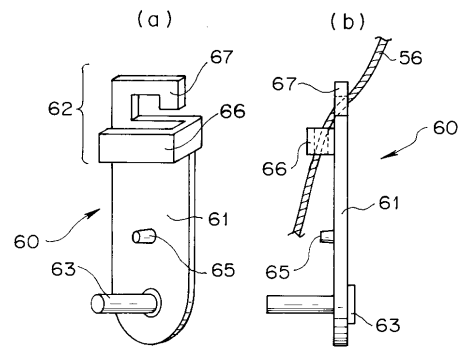
【図 6】



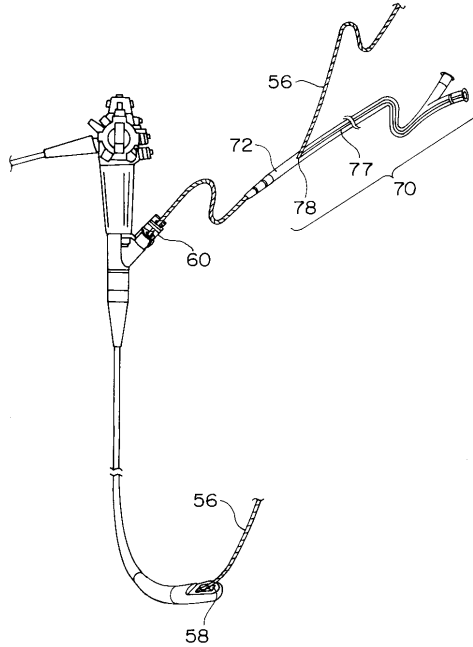
【図 7】



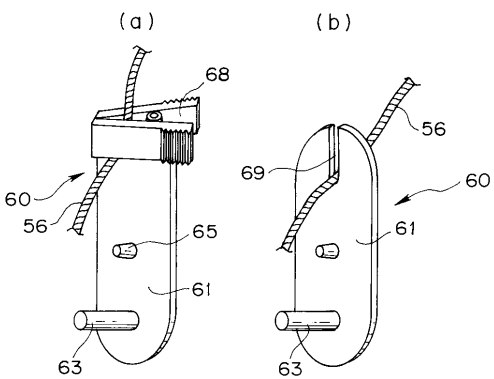
【図 8】



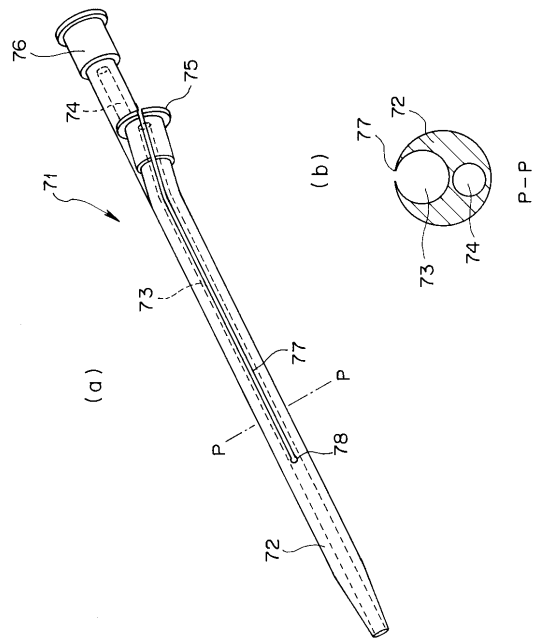
【図 10】



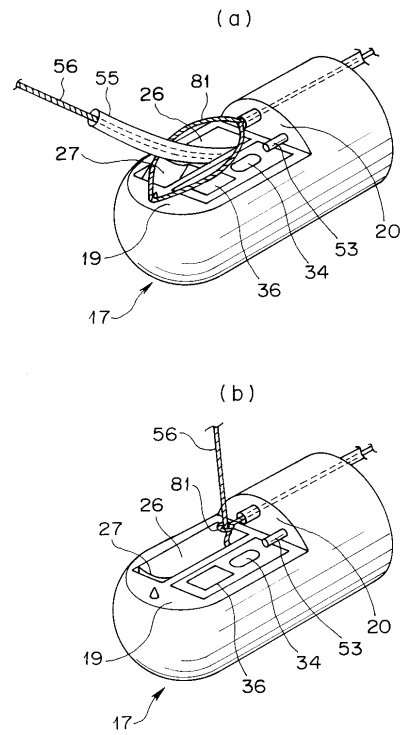
【図 9】



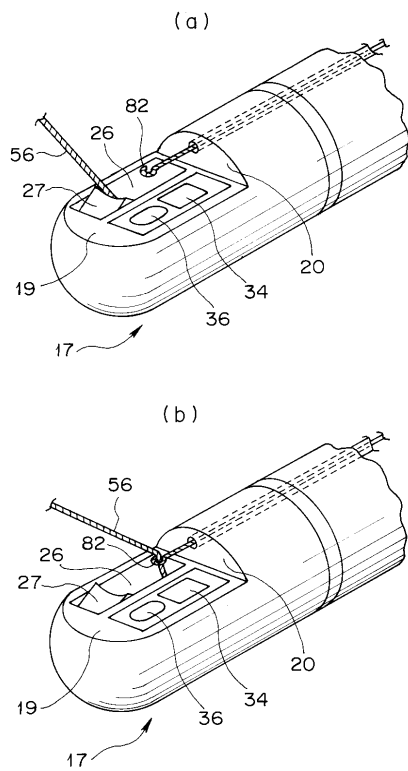
【図 1 1】



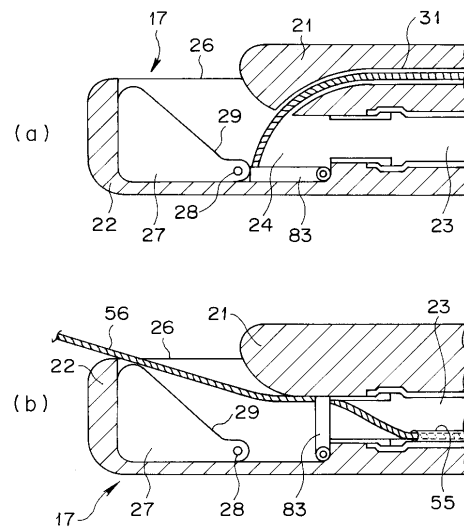
【図 1 2】



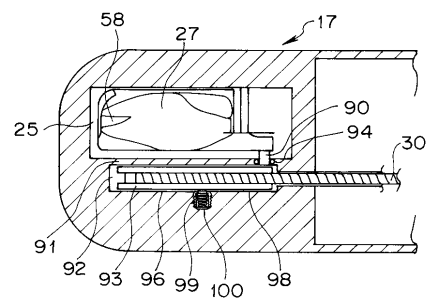
【図 1 3】



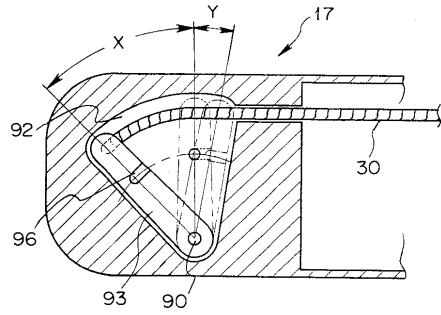
【図 1 4】



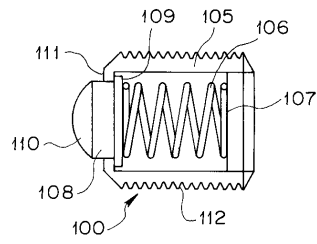
【図 1 5】



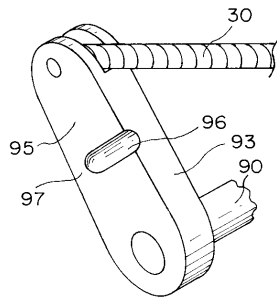
【図 16】



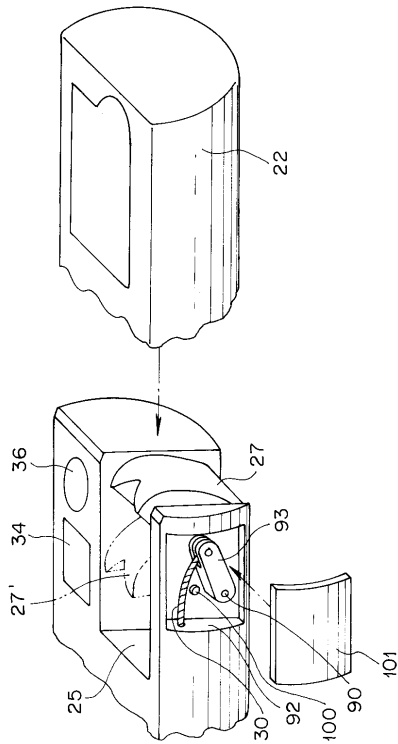
【図 18】



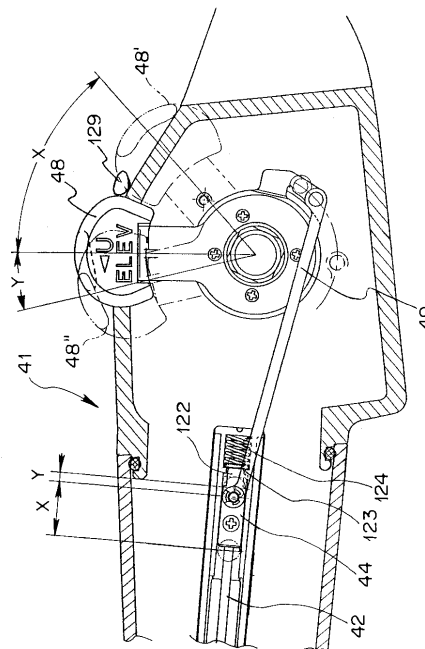
【図 17】



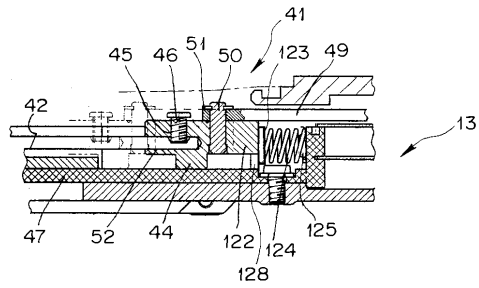
【図 19】



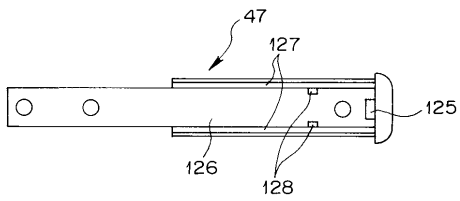
【図 20】



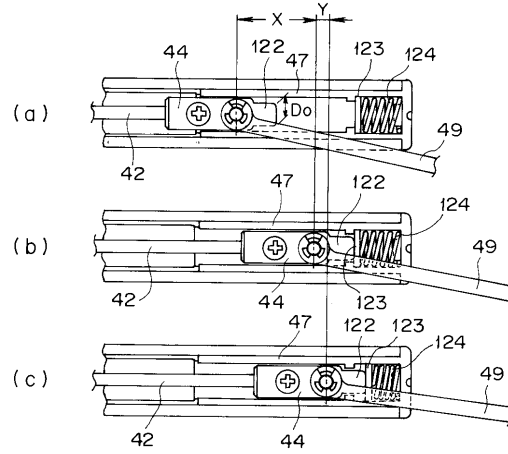
【図 2 1】



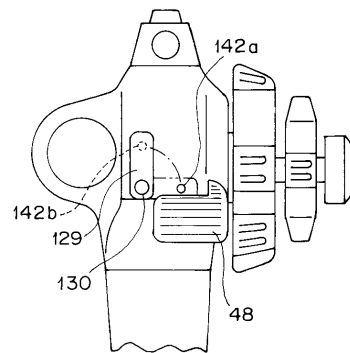
【図 2 2】



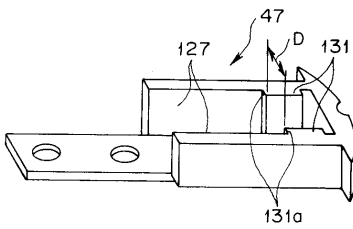
【図 2 3】



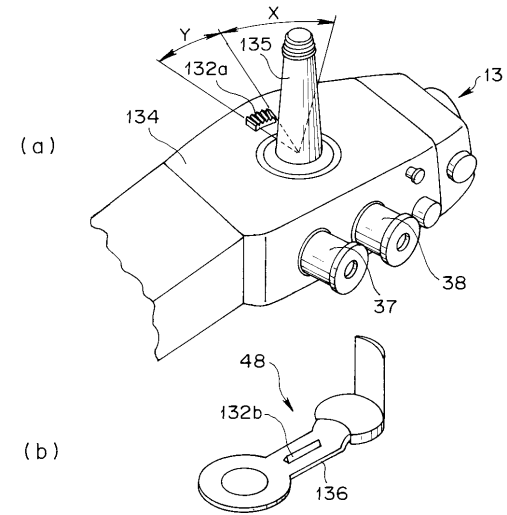
【図 2 4】



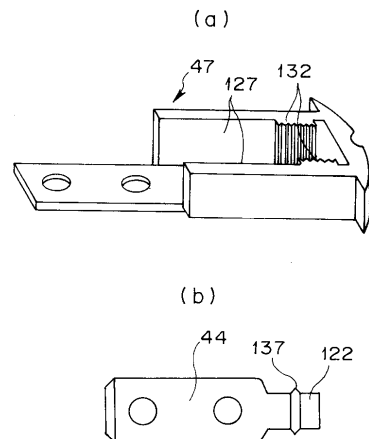
【図 2 5】



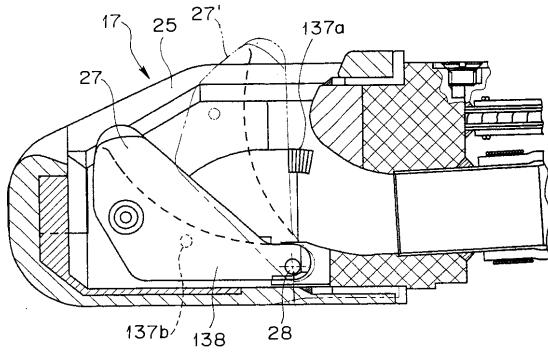
【図 2 7】



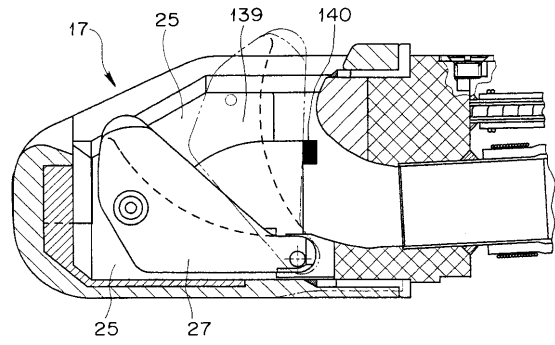
【図 2 6】



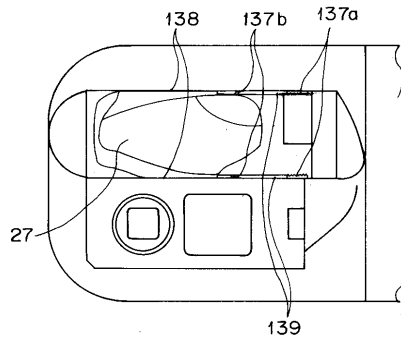
【図 28】



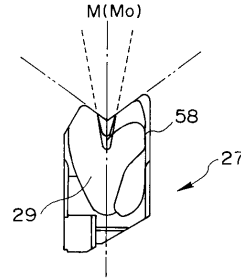
【図 30】



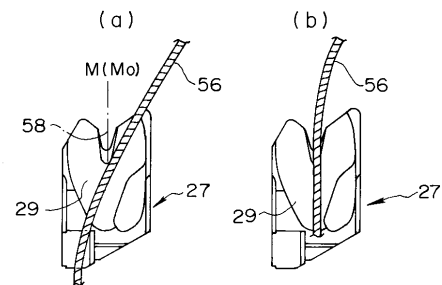
【図 29】



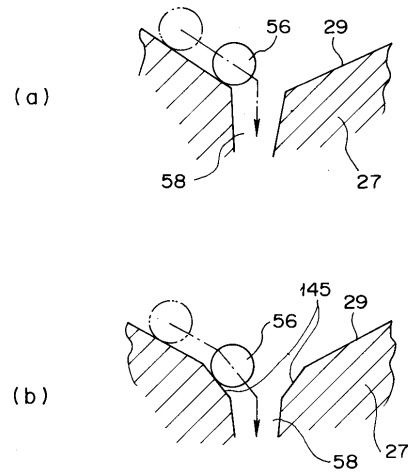
【図 31】



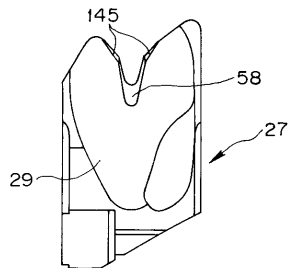
【図 32】



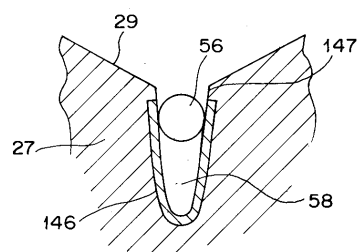
【図 34】



【図 33】



【図 35】



---

フロントページの続き

- (56)参考文献 実開昭59 - 93501 ( J P , U )  
実開昭60 - 184506 ( J P , U )  
特開平4 - 354929 ( J P , A )  
特開平8 - 243076 ( J P , A )  
特開平9 - 94253 ( J P , A )  
特開平11 - 4804 ( J P , A )  
国際公開第00 / 69500 ( WO , A 1 )

- (58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

A61B 1/00

专利名称(译)	内窥镜系统		
公开(公告)号	<a href="#">JP3772107B2</a>	公开(公告)日	2006-05-10
申请号	JP2001315750	申请日	2001-10-12
[标]申请(专利权)人(译)	奥林巴斯株式会社		
申请(专利权)人(译)	オリンパス光学工業株式会社		
当前申请(专利权)人(译)	奥林巴斯公司		
[标]发明人	大田原 崇		
发明人	大田原 崇		
IPC分类号	A61B1/00 A61B1/005		
CPC分类号	A61B1/00098 A61B1/0052		
FI分类号	A61B1/00.334.B A61B1/00.334.C A61B1/00.334.D A61B1/00.300.R A61B1/01.512 A61B1/018.512 A61B1/018.513 A61B1/018.514 A61B1/018.515		
F-TERM分类号	4C061/AA01 4C061/AA04 4C061/AA06 4C061/BB04 4C061/CC06 4C061/DD03 4C061/FF43 4C061/GG15 4C061/GG24 4C061/HH22 4C061/HH24 4C061/HH25 4C061/HH26 4C061/JJ06 4C161/AA01 4C161/AA04 4C161/AA06 4C161/BB04 4C161/CC06 4C161/DD03 4C161/FF43 4C161/GG15 4C161/GG24 4C161/HH22 4C161/HH24 4C161/HH25 4C161/HH26 4C161/JJ06		
代理人(译)	伊藤 进		
其他公开文献	JP2003116777A		
外部链接	<a href="#">Espacenet</a>		

# 摘要(译)

A更换处理器具导丝作为引导，内窥镜系统，使易处置器械合作工作由操作者交换和在更少的人的多个看护者的需要时。的内窥镜插入部12处置器械抬起27仅将导丝56从靠近远端可移除地锁定其的处理器具贯穿通道23的前端开口部突出被插入到体腔内和第一导丝固定组成的远端设置硬质部21的装置，并且在钳子操作单元13，其中提供了第二导丝固定装置，用于可拆卸地锁定在导丝56的开口39附近和内窥镜1中，具有狭缝77，其引导线56延伸到外部可以从连通的近端被插入导丝腔73的导向导管，所述导丝内腔73的远端的中间位置71.一种内窥镜系统，包括：

【 图 1 】

